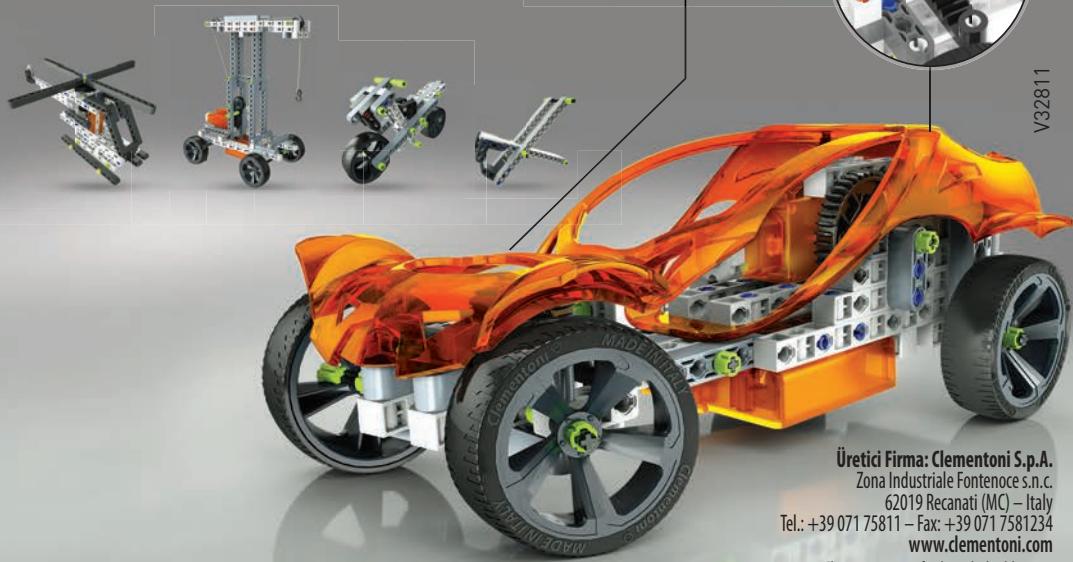


MEKANİK Laboratuvarı

31'den 39'a kadar modellerin montajları

- 31 - Sabit makaralı vinç montajı
- 32 - Hareketli makaralı vinç montajı
- 33 - Birleştirilmiş makaraların montajı
- 34 - Motorlu vinç montajı
- 35 - Halterli spor salonu aleti montajı
- 36 - Kelebek mengene montajı
- 37 - Egzersiz bisikleti montajı
- 38 - Planör montajı
- 39 - Helikopter montajı



V32811

Üretici Firma: Clementoni S.p.A.
Zona Industriale Fontenocce s.n.c.

62019 Recanati (MC) – Italy

Tel: +39 071 75811 – Fax: +39 071 7581234
www.clementoni.com

Clementoni tarafından ithal edilmiştir.
Clementoni Oyuncak San. ve Tic. Ltd. Şti.
Küçükbağkalköy Mh. Tevfik Fikret Cd. – No:28/67 34750 Ataşehir / İstanbul
Tel: 0216 574 93 31 – www.clementoni.com
İtalya'da üretilmiştir.

MAKARALAR

Makara ağırlık kaldırma kapasitesi olan basit bir mekanizmadır.

Merkezinden geçen bir mil çevresinde dönen bilir tekerlek ve bir halatı tutmak için dış kenarı boyunca bir kanaldan (boğaz) ibarettir.



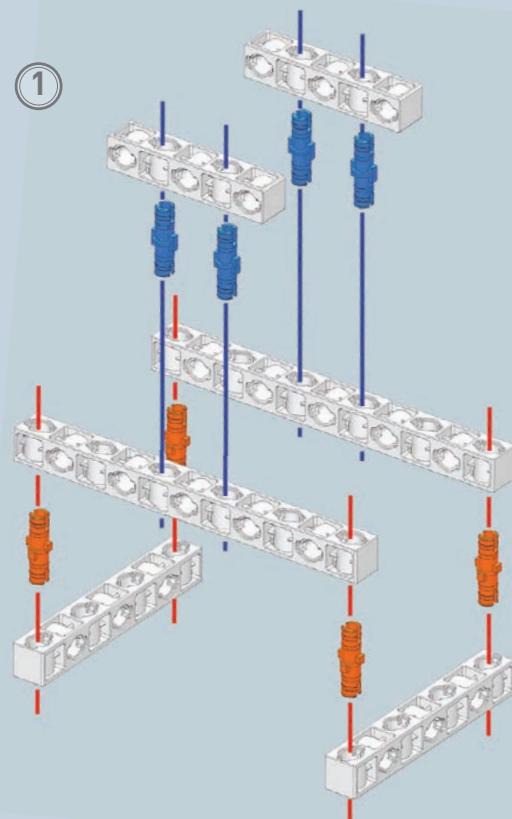
Mekanik olarak bağımsız sabit makara!



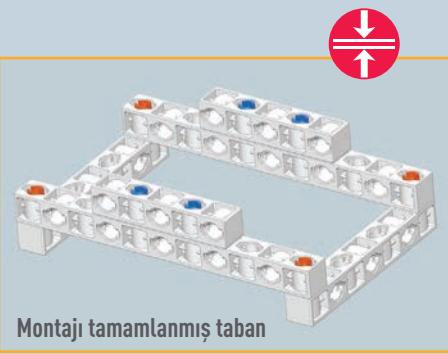
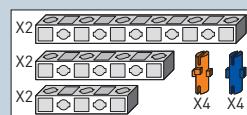
Mekanik olarak avanataşlı hareketli makara!

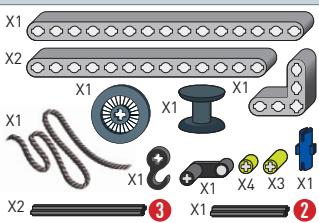
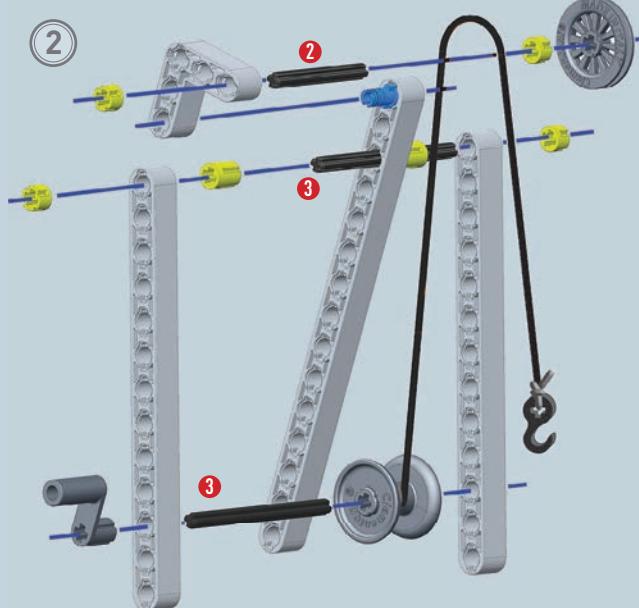
Makara en kolay yönde güç uygulayarak bir ağırlığı kaldırmak için kullanılan bir mekanizmadır. İşi daha da kolaylaştırarak üstten alta doğru uygulamak.

31 Sabit makaralı vinç montajı

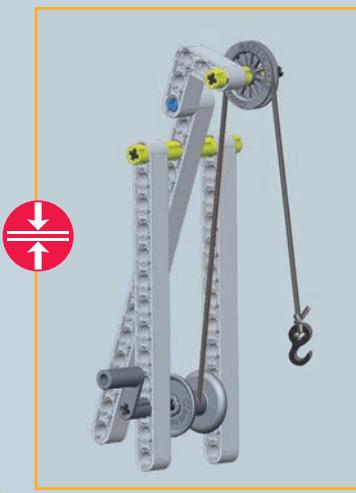


Örnek: Bu sabit makara ile, 10 kilogram (kg) bir ağırlığı kaldırmak için 10 kg kuvvet gerekir (10 kilogram-kuvvet, sembolü: kgf).





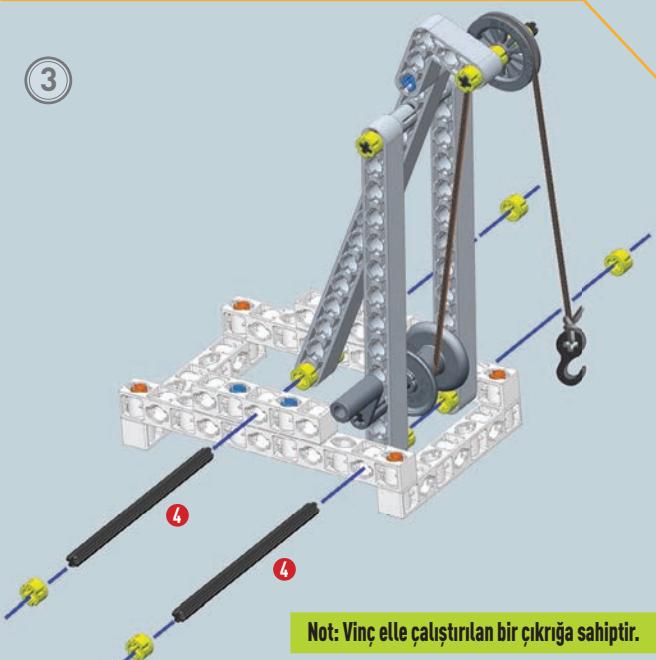
- Uygun uzunlukta bir ip kesin.
- İp parçasının bir ucunu delikten geçirerek bobine bağlayın. Kasnağın üzerinden geçirin ve diğer ucunu kancaya bağlayın.



1:1 2

1:1 3

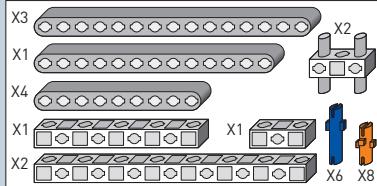
3



Not: Vinç elle çalıştırılan bir çırkığa sahiptir.

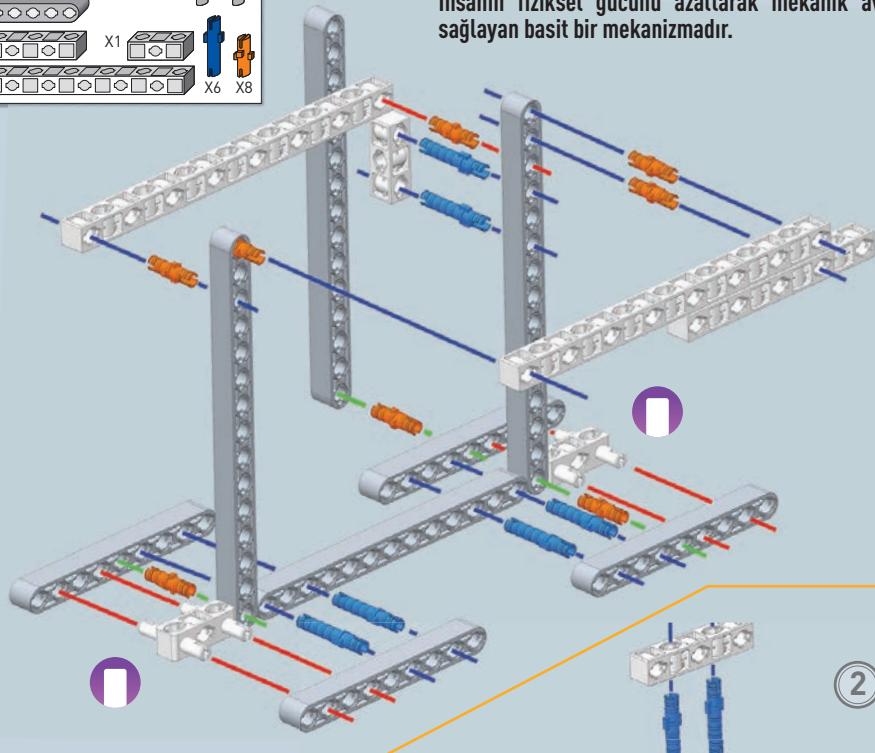
1:1 4

32 Hareketli makaralı vinç montajı

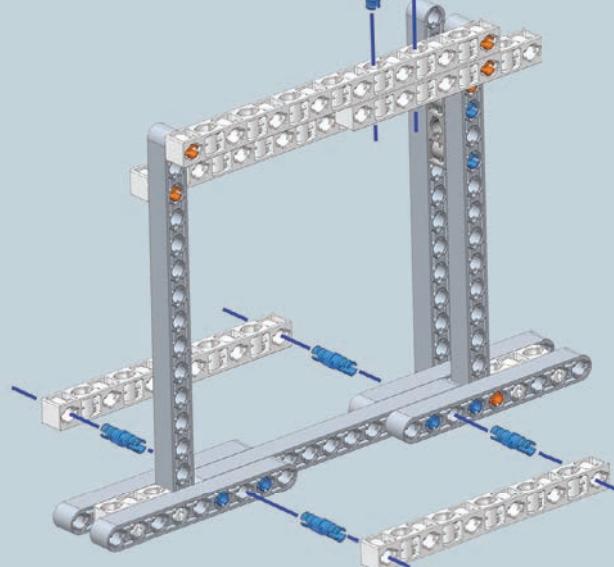
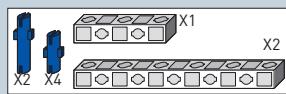


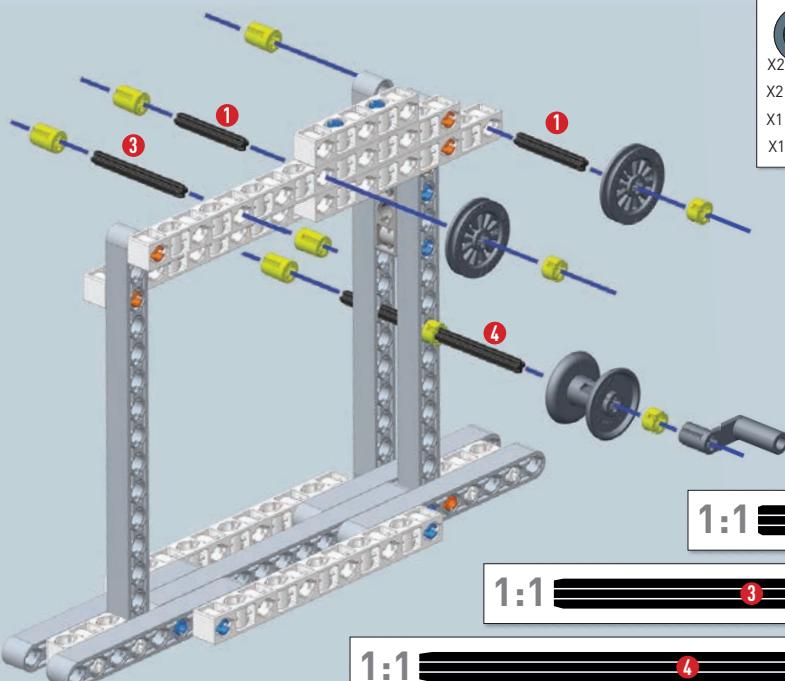
Örnek: Bu hareketli makara ile 10 kilogram (sembol: kg) bir ağırlığı kaldırma için 5 kg kuvvet gereklidir. (kuvvet, sembolü: kgf). İnsanın fiziksel gücünü azaltarak mekanik avantaj sağlayan basit bir mekanizmadır.

1



2

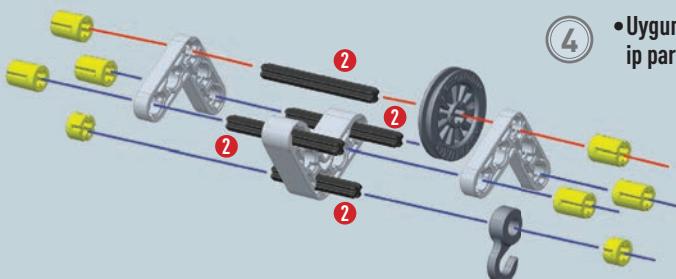




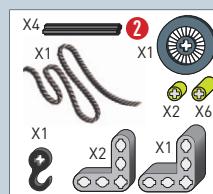
1:1 ①

1:1 ③

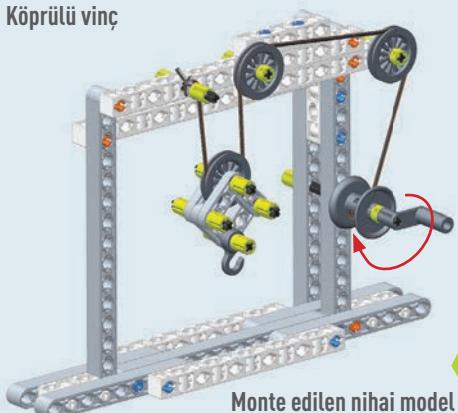
1:1 ④



• Uygun uzunlukta bir ip parçası kesin.



Köprülü vinç



- İp parçasının bir ucunu delikten geçirerek bobine bağlayın ve daha sonra kasnaklar üzerinden geçirin.



Montajı tamamlanmış, kanca ve makara

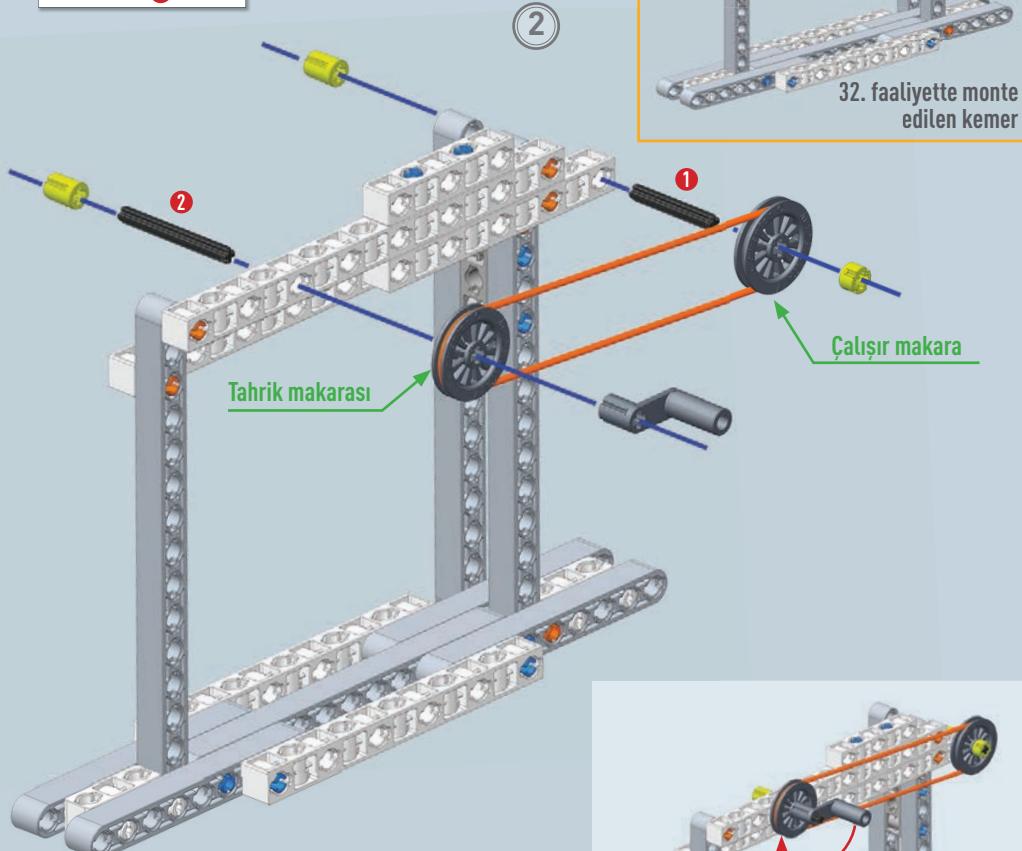
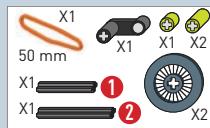
Not: Vinç elle çalıştırılan bir çırkığa sahiptir.

1:1 ②

33 Birleştirilmiş makaraların montajı

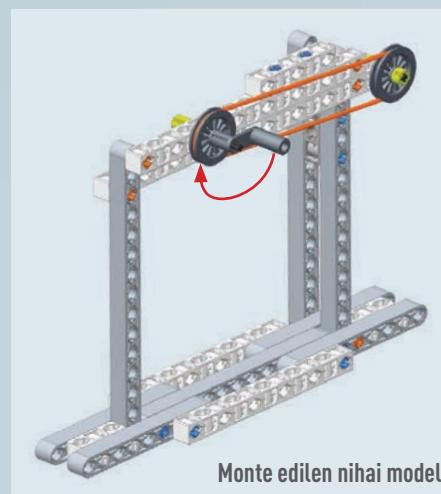
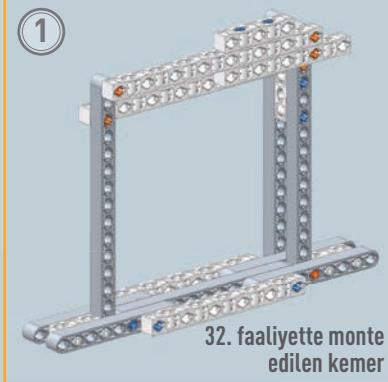
Uzaktan hareket iletmenin bir şeklidir.

İki makara, tahrif makarası ve çalışır makara, deri veya lastikli kumaştan yapılmış bir kayış ile birleştirilmiştir.



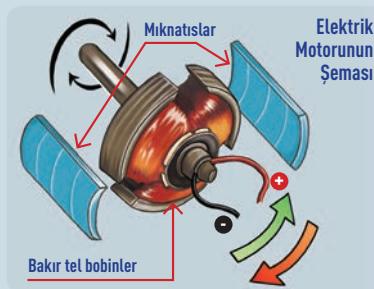
1:1 ①

1:1 ②



ELEKTRİK MOTORU

Elektrik motoru elektrik gücünü mekanik gücü dönüştürme kapasitesine sahip bir makinedir. Bir batarya tarafından sağlanan ve bir rotorun bobinlerine gönderilen elektrik akımı statörün mıknatısları tarafından oluşturulan manyetik alan ile etkileşime girer. Bu motor aksının dönmesine neden olan bir kuvvet yaratır.



• Elektrik motoruna bağlı dişiler

Elektrik motoru motor aksının dönmeye hızını azaltmaya yönelik bir dizi dişli içeren bir kutuya bağlanmıştır.

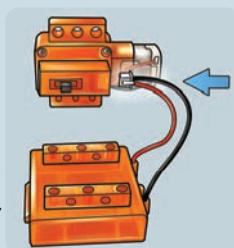


• Pil haznesinin motora bağlanması

Pil haznesinin Molex konektörünü, konektörün doğru konumlandırıldığından emin olarak elektrik devre anahtarının kenarındaki yuvaya sokunuz.

Pil haznesinden çıkan kablolarnın kapak üzerinde eğilip bükülmemişini kontrol edin. Kablolar gereken uzunluktakta olmalıdır.

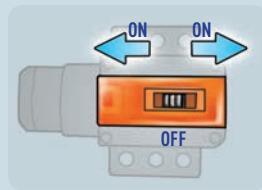
Pil haznesini yerleştirmekten önce herhangi bir sorunu engellemek amacıyla kabloları hafifçe oynatarak kontrol edin.



• Elektrik motoru anahtarı

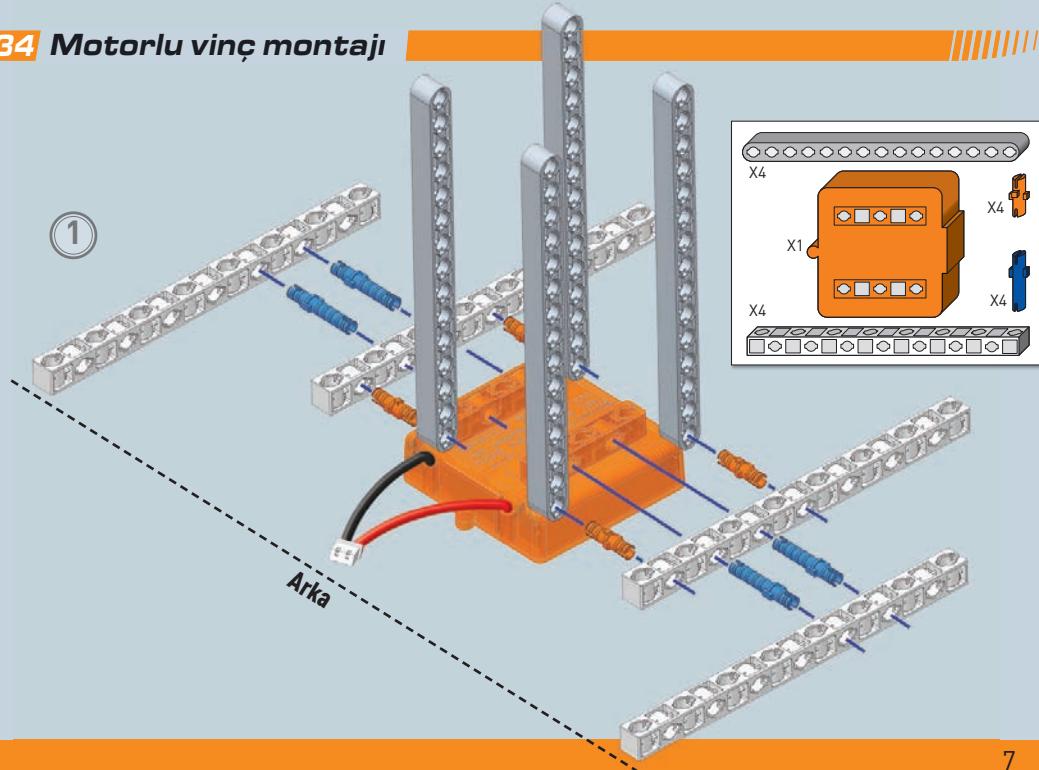
Anahtar düğmesini orta pozisyon'a kaydirmak motoru "OFF" pozisyonuna (kapalı duruma) getirir.

Anahtar düğmesini yan pozisyonlara getirmek motoru "ON" pozisyonuna (açık duruma) getirir.

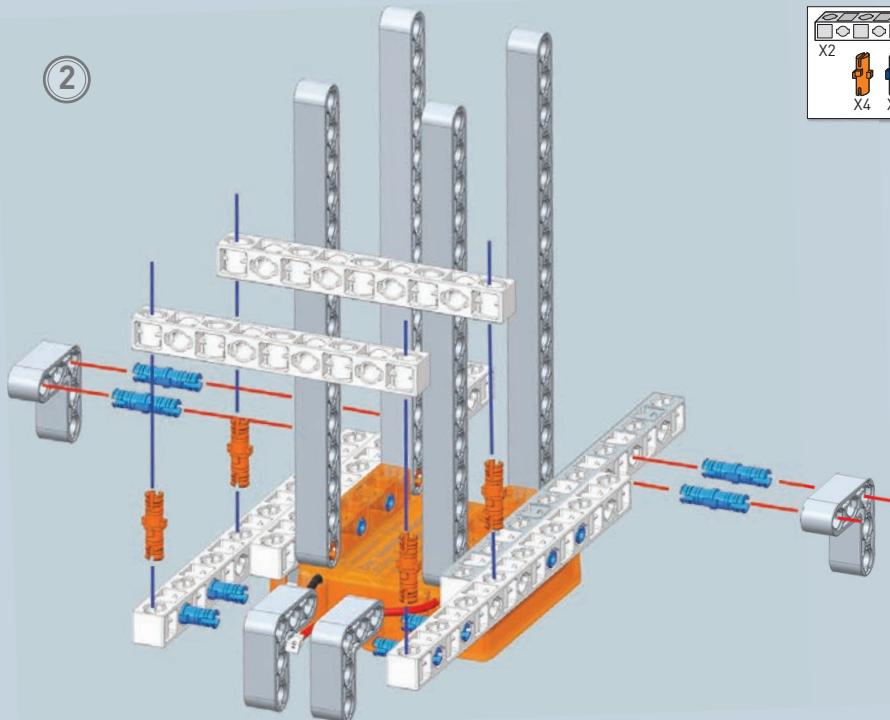
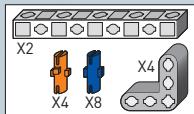


ÖNEMLİ! Elektrikli motoru hakkında bilgi için 1. montaj kılavuzunun ilk sayfasında yer alan güvenlik uyarılarını inceleyiniz.

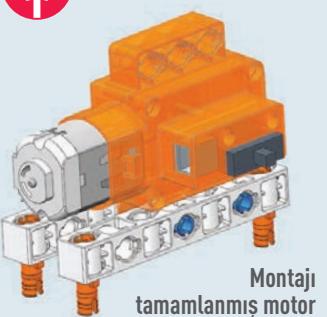
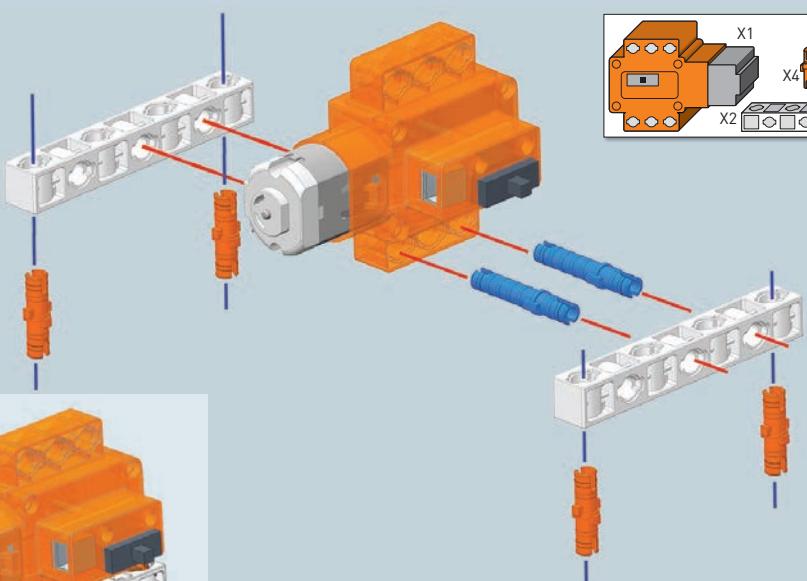
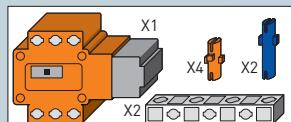
34 Motorlu vinç montajı



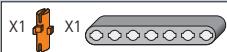
②



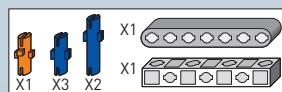
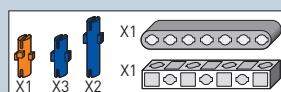
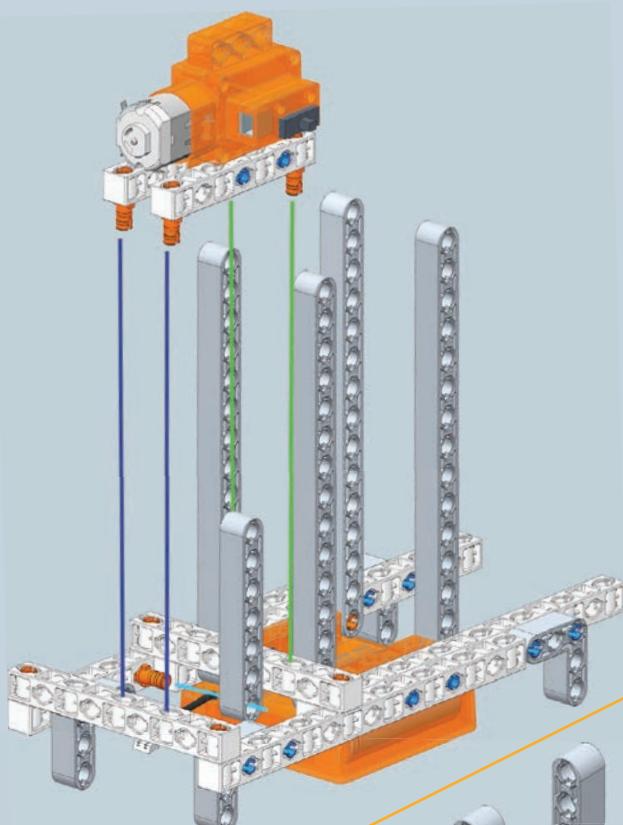
③



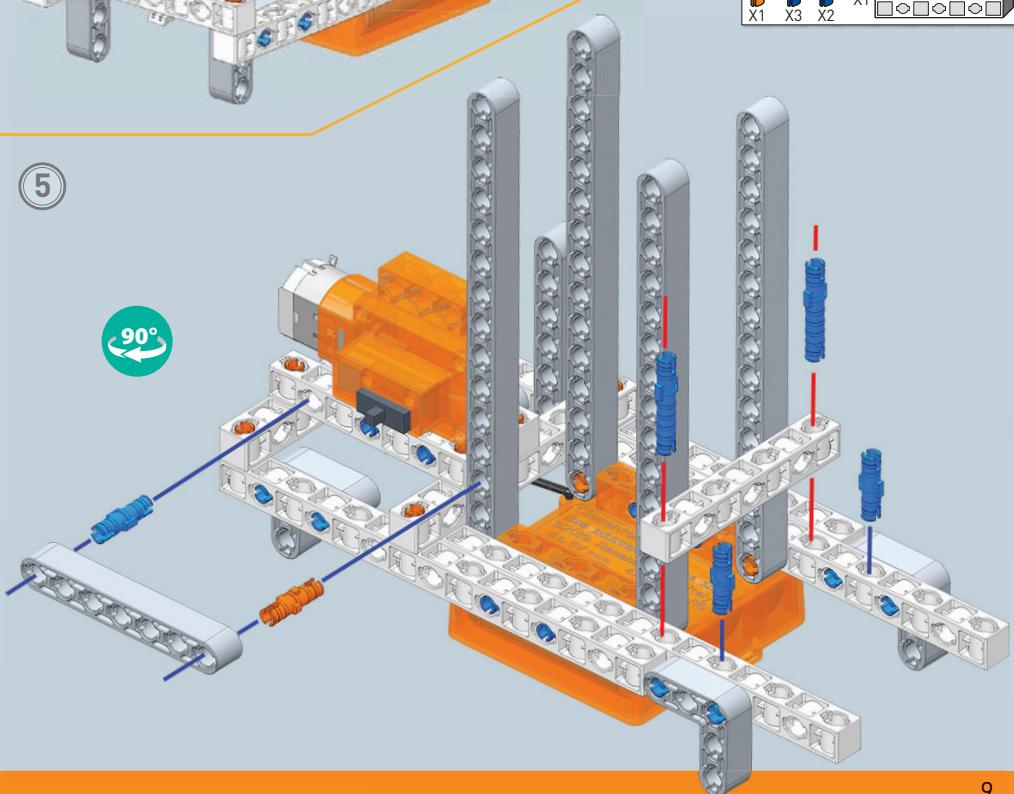
Montajı
tamamlanmış motor



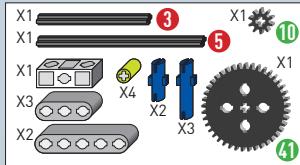
④



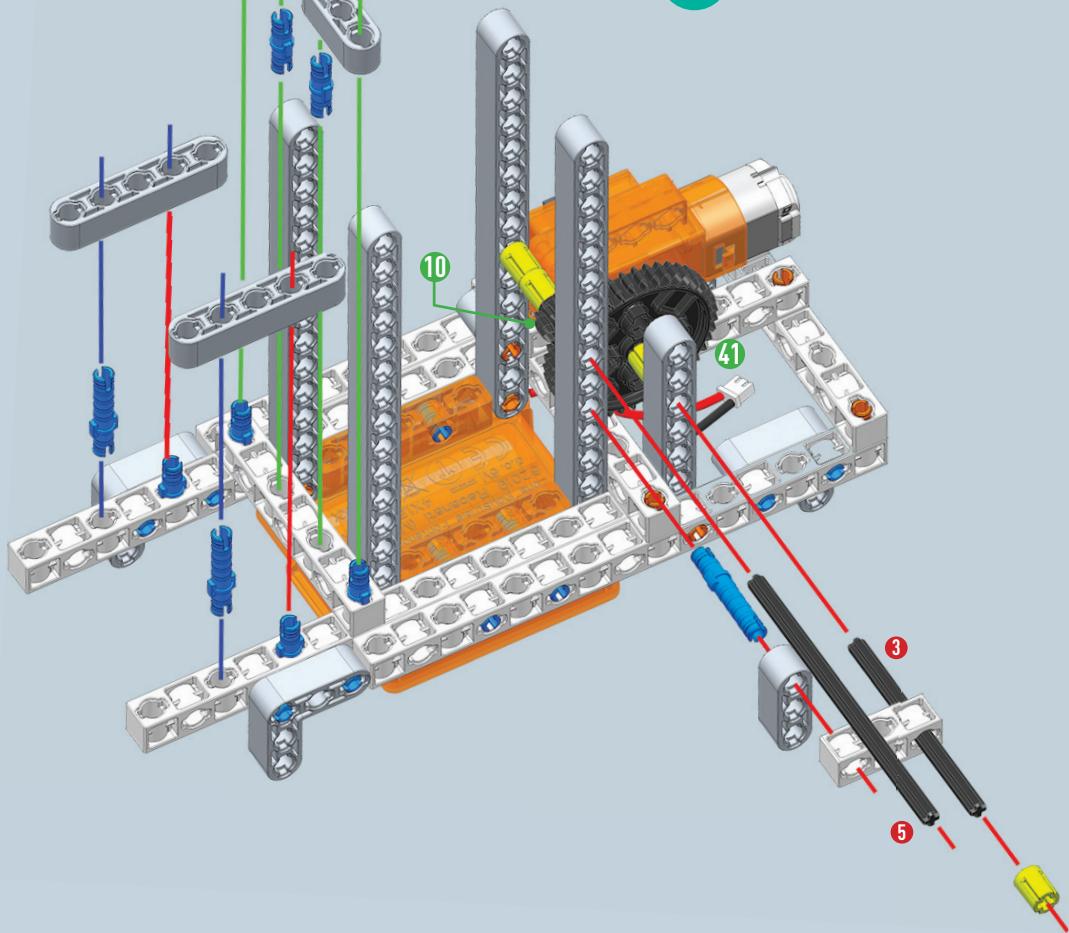
⑤



6



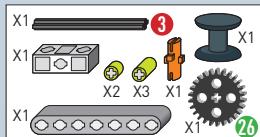
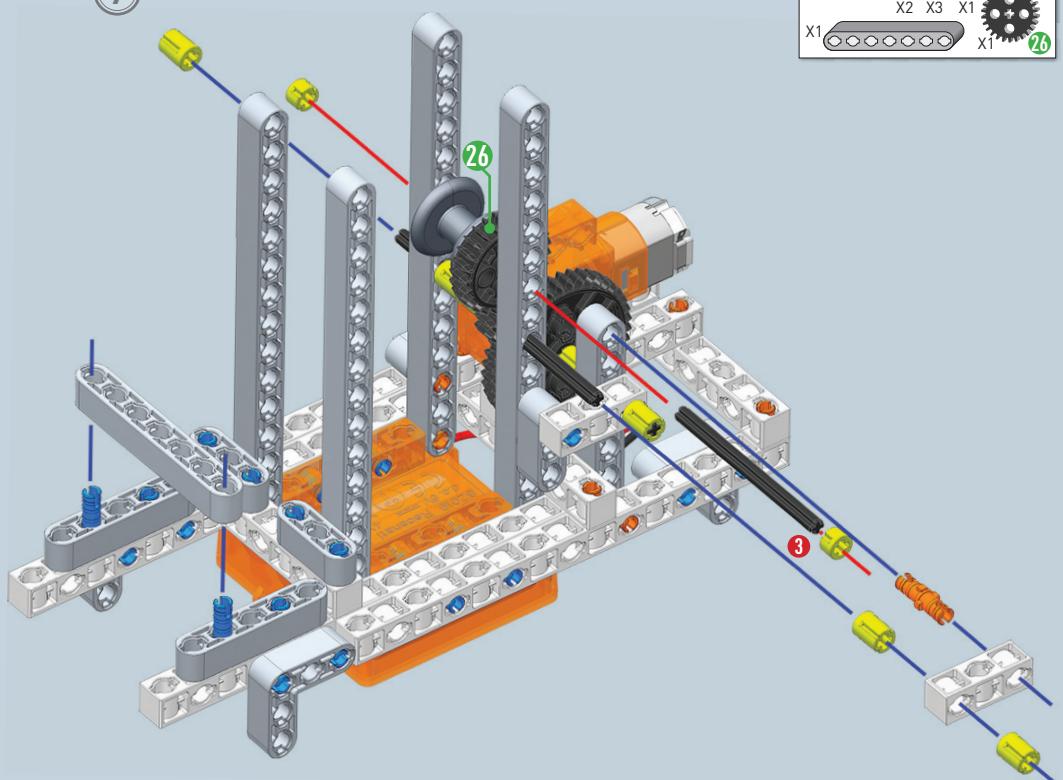
90°



1:1 3

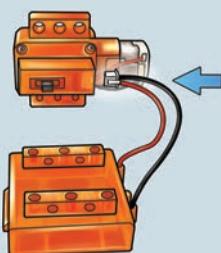
1:1 5

7

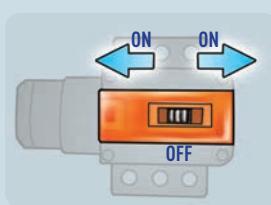


Pil haznesinin elektrik motoruna bağlantısı.

- Pil haznesinin motora bağlanması**
Pil haznesinin Molex konektörünü, konektörün doğru konumlandırıldığından emin olarak elektrik devre anahtarının kenarındaki yuvaya sokun.



- Elektrik motoru anahtarı**
Anahtar düğmesini orta pozisyonaya kaydirmak motoru kapatacaktır (**OFF**). Anahtar düğmesini yan pozisyonlarına getirmek motoru çalıştıracaktır (**ON**).

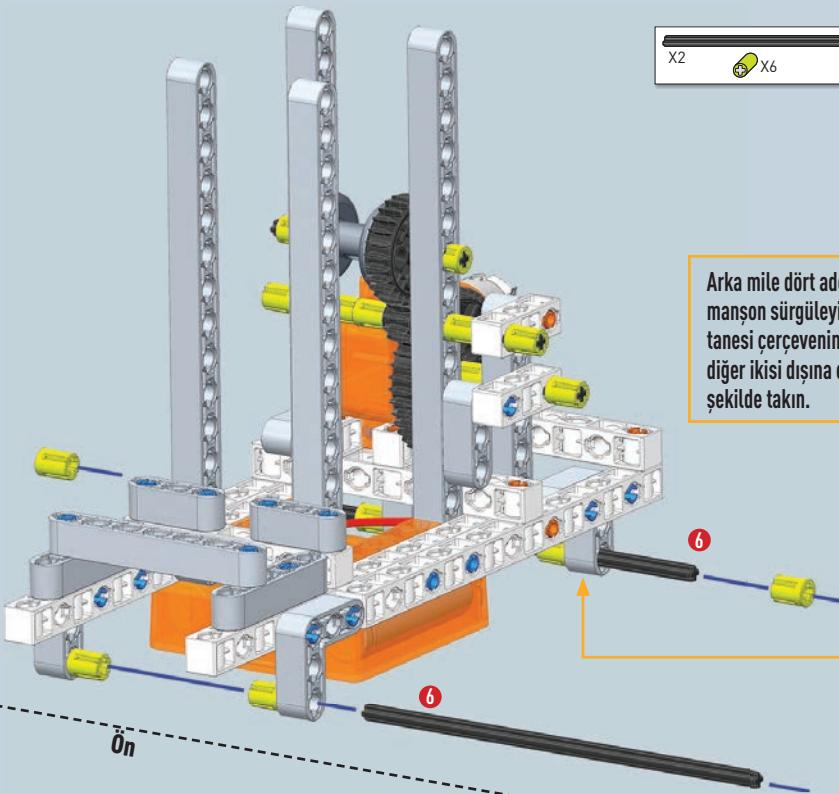


Not: Eğer motor çalışmıyorsa, pil haznesi içindeki tüm bağlantıları kontrol edin.

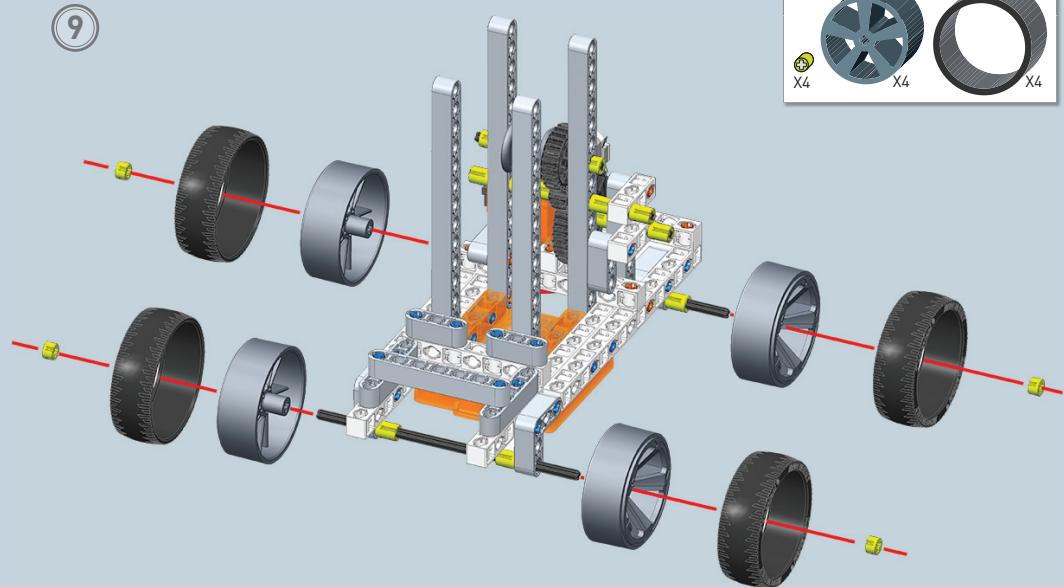
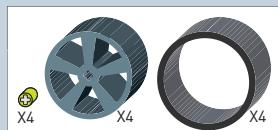
UYARI! Elektrik motorunu yalnız modeli tamamladıktan sonra çalıştırın.

8

X2 X6 6

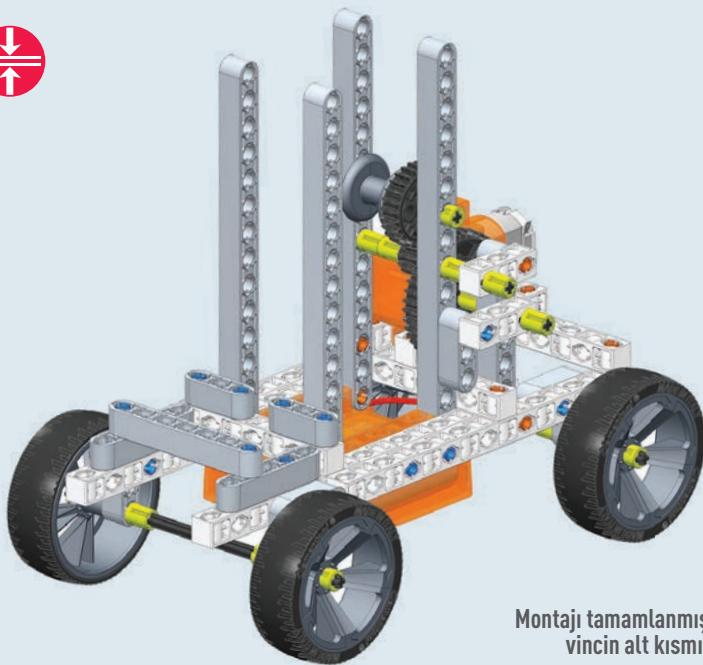


9

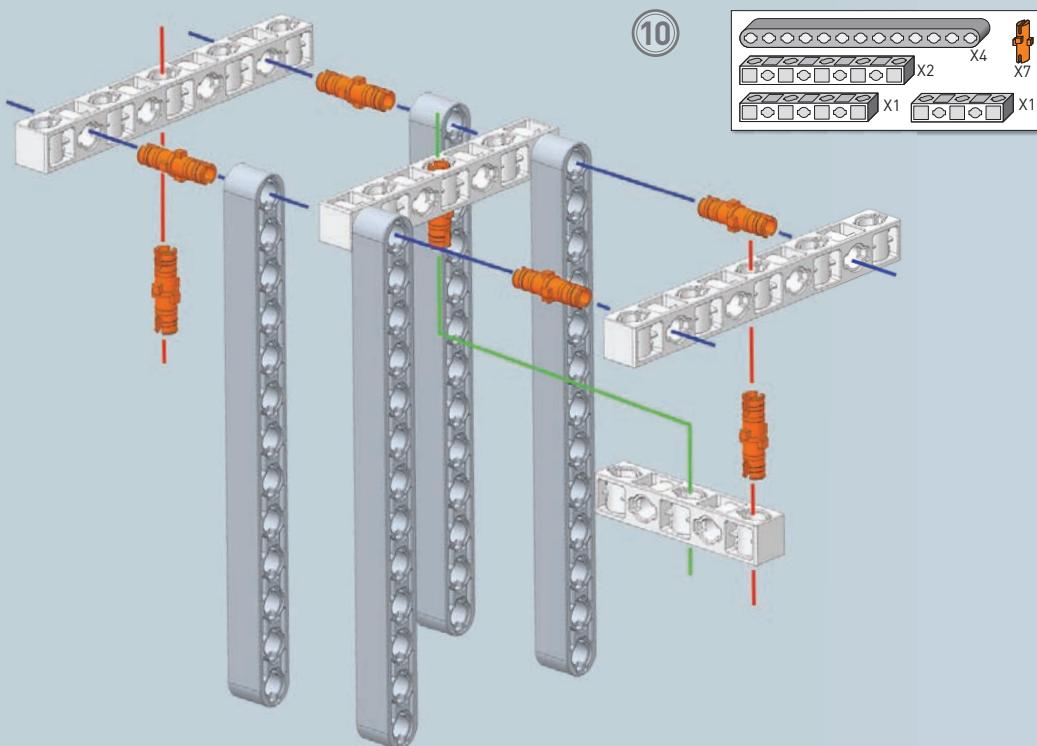


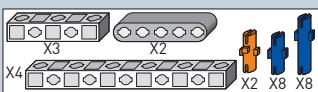
1:1

6

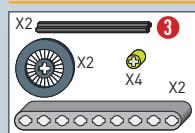
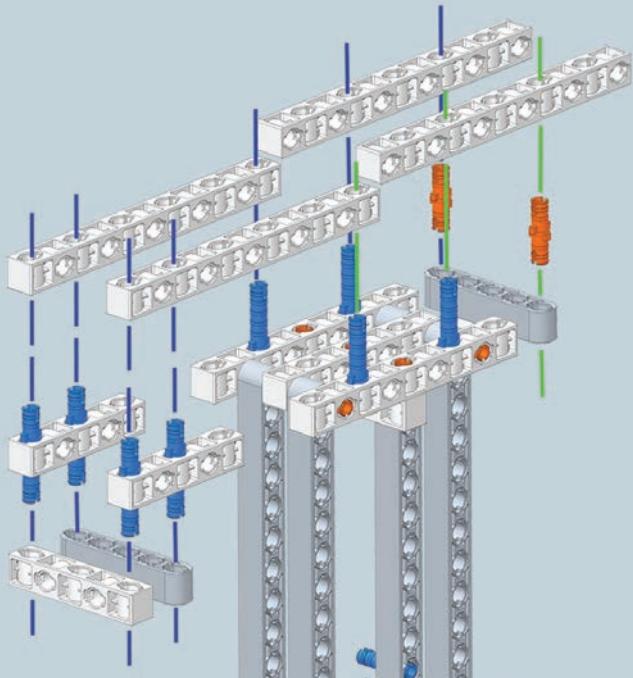


Montajı tamamlanmış
vincin alt kısmı.

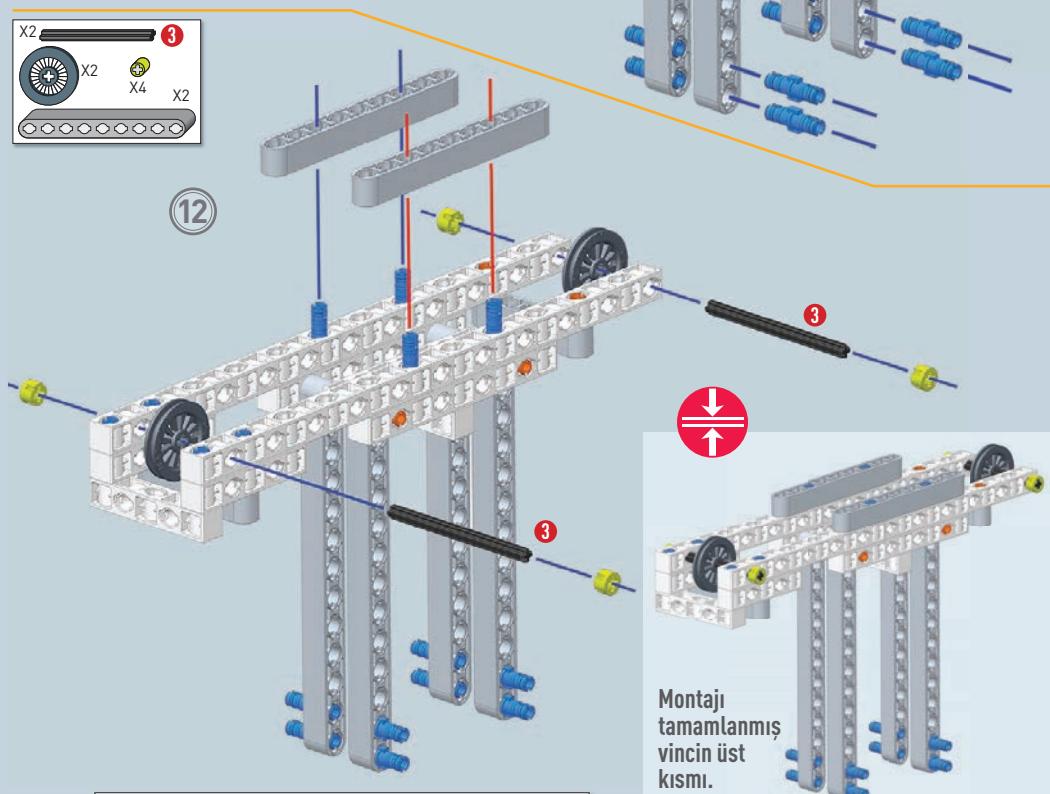




11



12

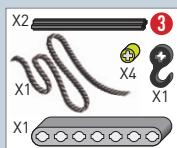


Montajı
tamamlanmış
vincin üst
kısı.

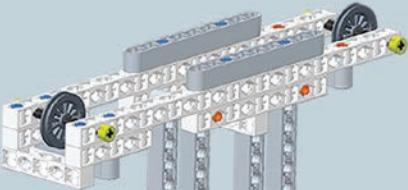
1:1

3

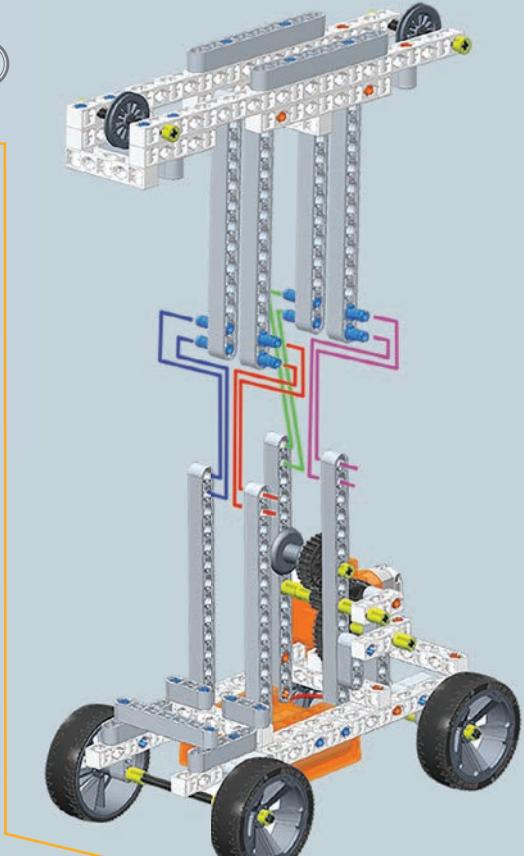
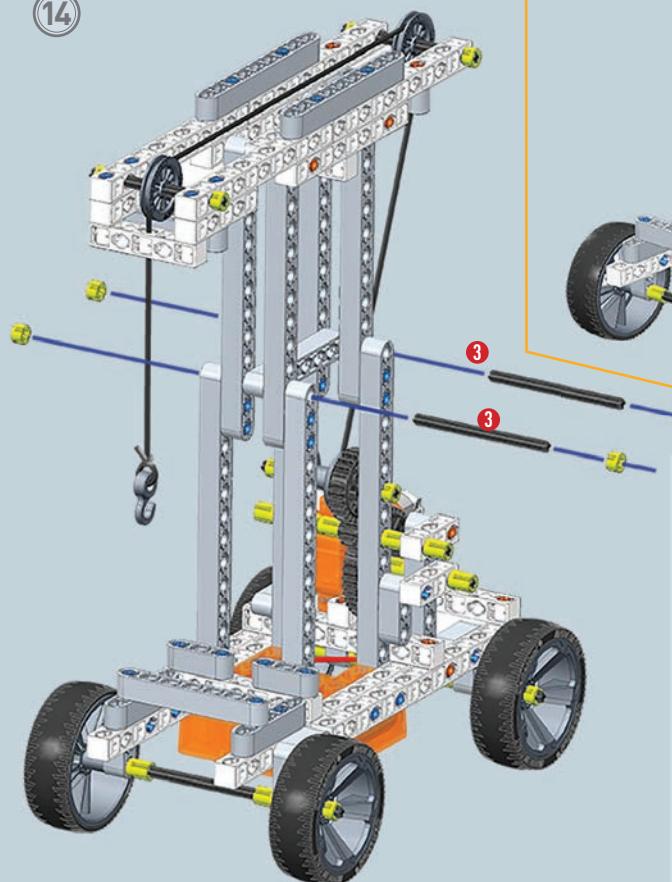
13



- Uygun uzunlukta bir ip parçası kesin.
- İp parçasının bir ucunu delikten geçirerek bobine bağlayın. Kasnağın üzerinden geçirin ve diğer ucunu kancaya bağlayın.



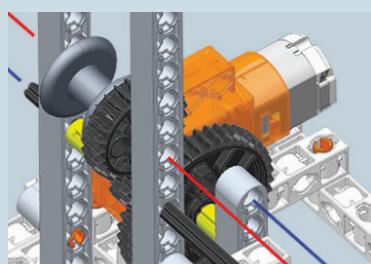
14



Teknik ve bilimsel bilgi

Kule vinç ağırlığı kaldırıp indiren bir elektrik motorlu vinç sahiptir.

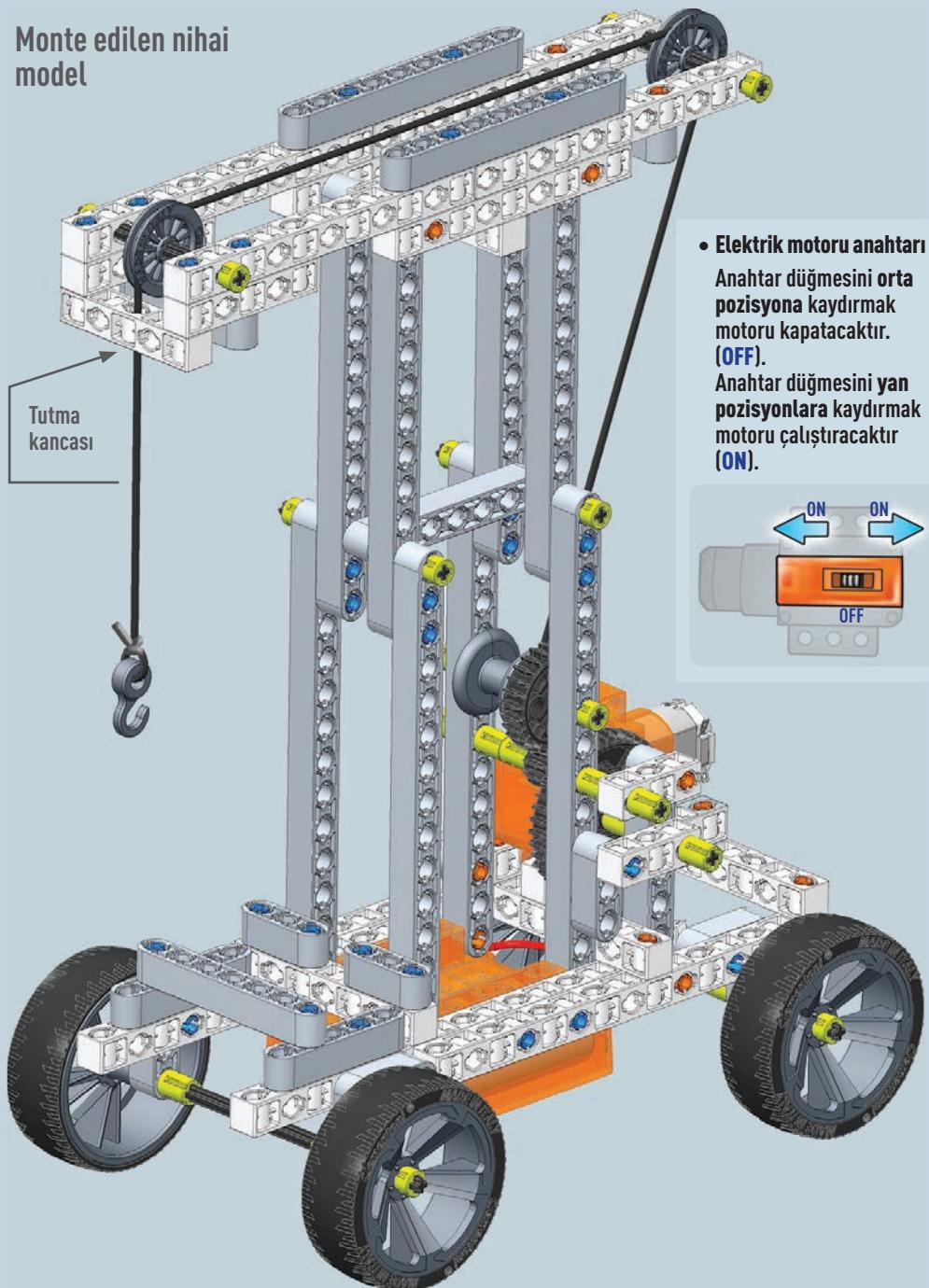
Elektrik enerjisini mekanik enerjiye dönüştüren elektrik motoru dışilerin de yardımıyla çevresinde vinç kancasının ipinin sarılı olduğu bobini (vinç tamburu) döndürür.



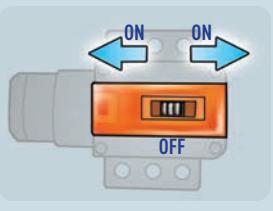
1:1

3

Monte edilen nihai model

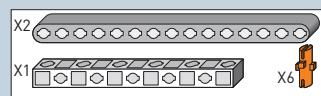
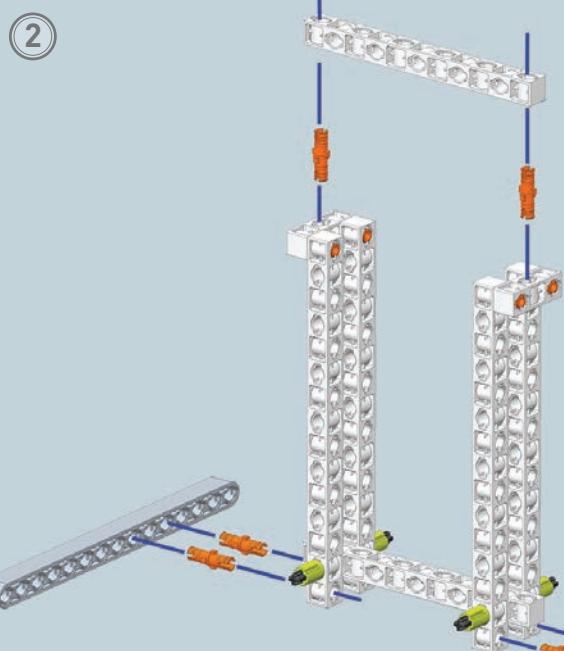
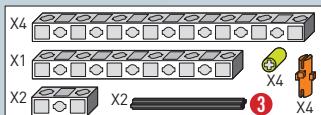


- Elektrik motoru anahtarı
Anahtar düğmesini orta pozisyonaya kaydirmak motoru kapatacaktır.
(OFF).
Anahtar düğmesini yan pozisyonlara kaydirmak motoru çalıştıracaktır.
(ON).



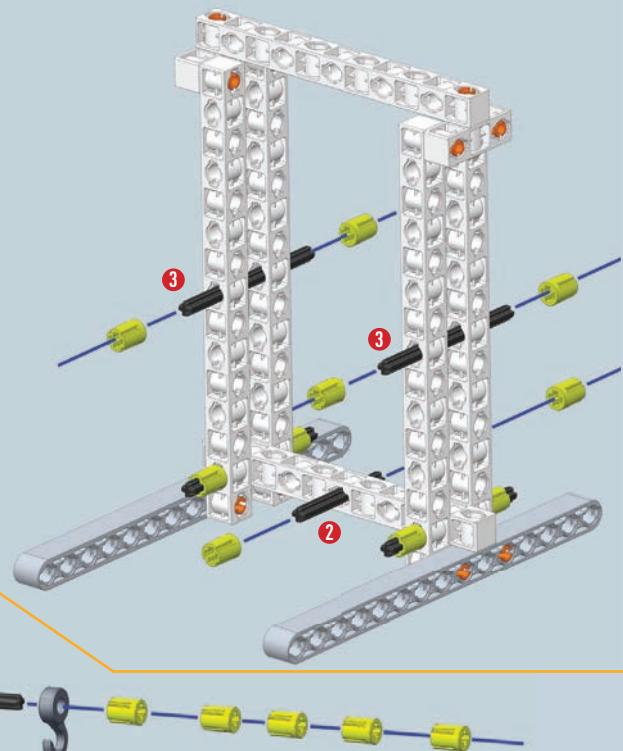
Elektrik motorunu çalıştırırken dikkatli olunuz.

35 Halterli spor salonu aleti montajı





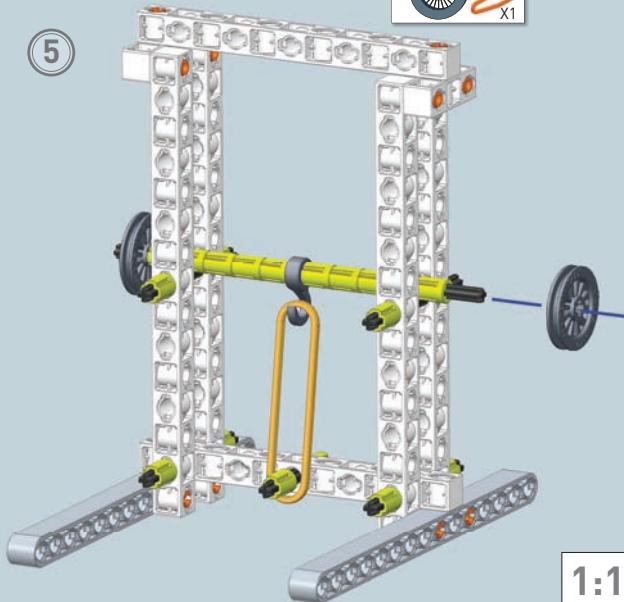
3



4

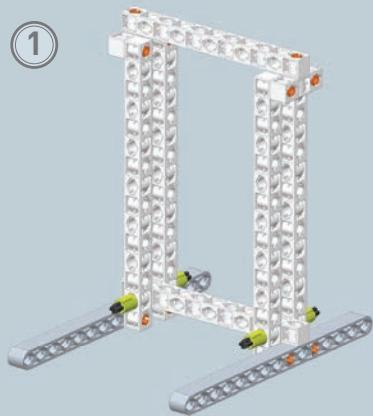


5

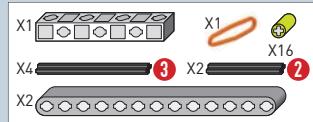




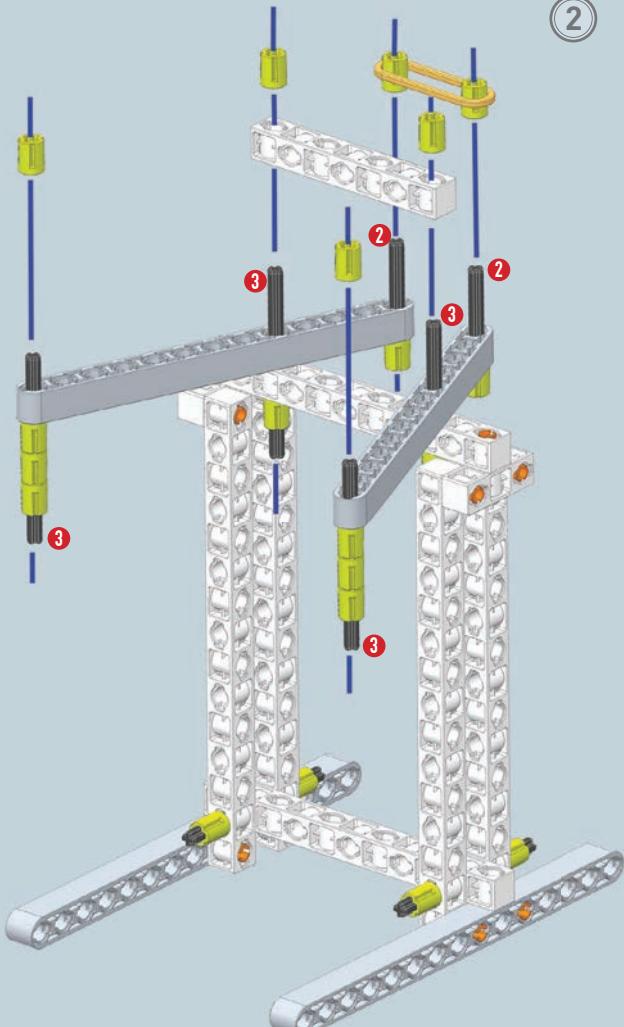
1



35. faaliyette monte edilen kemer



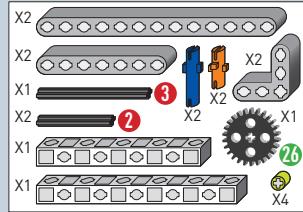
2



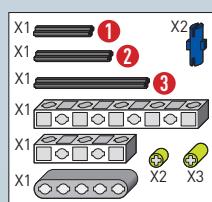
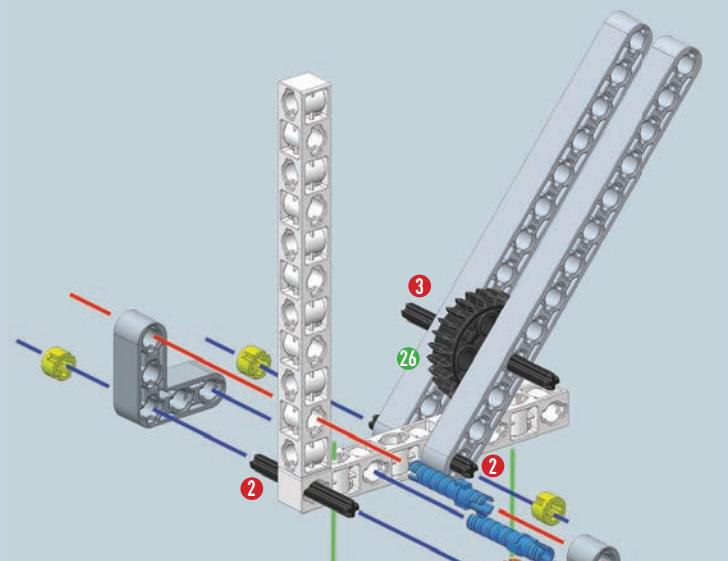
Monte edilen
nihai model



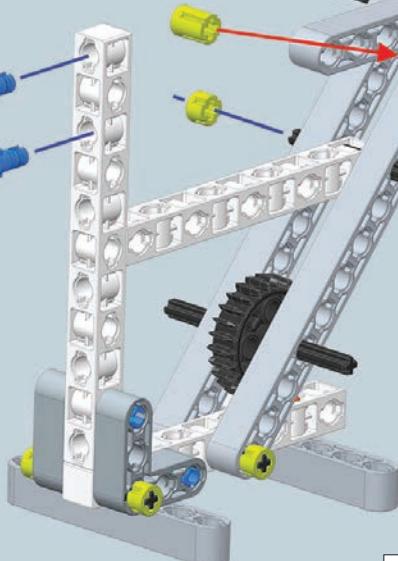
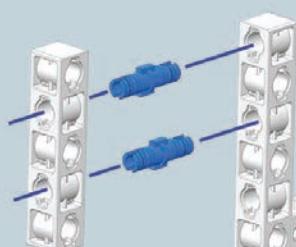
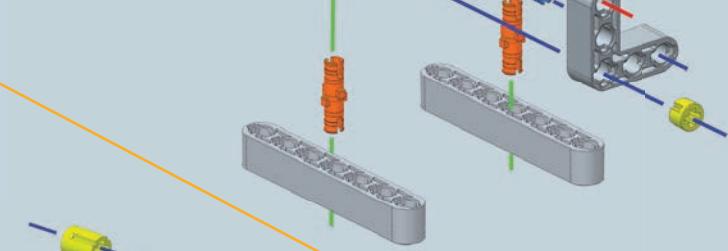
37 Egzersiz bisikleti montajı



①



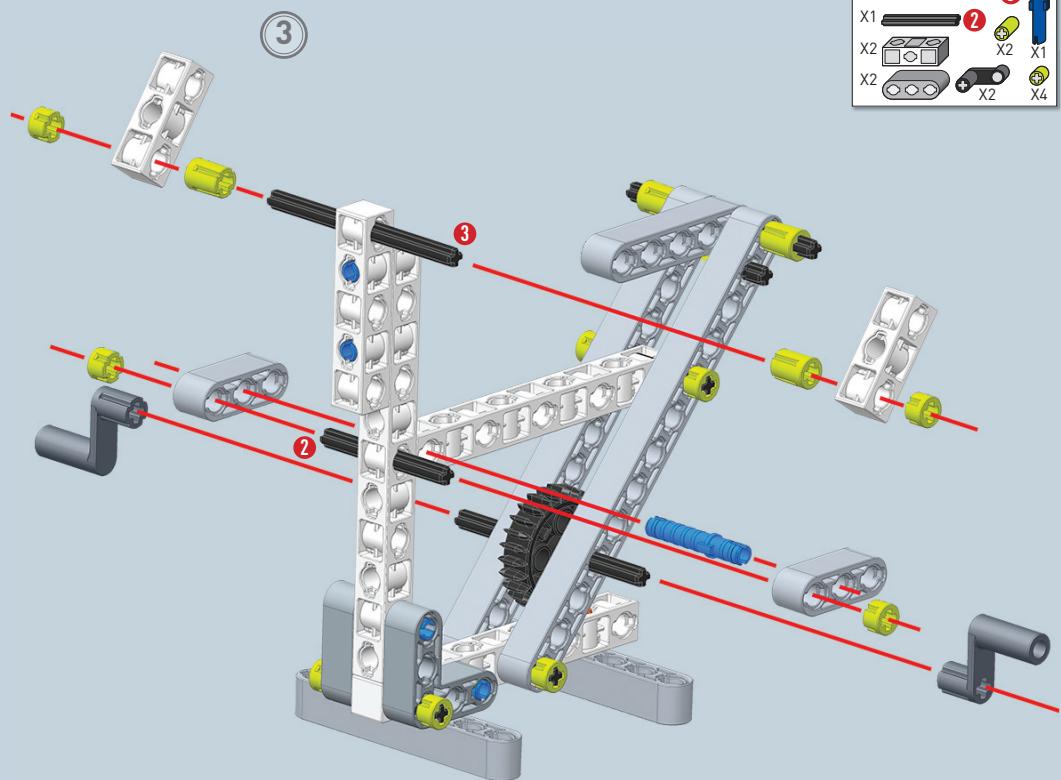
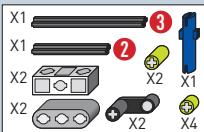
②



1:1 ①

1:1 ②

1:1 ③

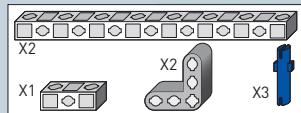


Teknik bilgiler ve ilginç olaylar

1968 - Evlerde ve spor salonlarında bulunan tekerlekşiz "bisiklet" yakın zamanlardaki bir buluştur. Arkasında tekerlekleri olmasa bile pedal çevrilebilen sabit bir egzersiz bisikleti fikrini ilk Amerikalı mucit Keene P. Dimick ortaya çıkarmıştır.



Monte edilen nihai model

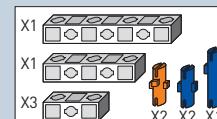


1

Teknik ve bilimsel bilgi

Uçaklar havanın varoluşu nedeniyle uçarlar. Hava genelde nitrojen ve oksijen moleküllerinden oluşan gaz şeklinde akışkandır. Uçak kendisini uçuş anında destekleyen kaldırma diye adlandırılan kuvveti oluşturmaya hizmet eden iki kanadı ile bu akış içinde “askiya alınır”. Kaldırma miktarı uçağın hızına, kanat kısmının şekline ve havanın yoğunluğuna bağlıdır.

Kaldırma aşağıdakilerden daha hızlı hareket eden kanadın üzerindeki hava partikülleri tarafından oluşturulur. Bu partiküler uçuş anında uçağı destekleme etkisiyle kanadın üst yüzeyi üzerinde daha düşük basınç oluştururlar.

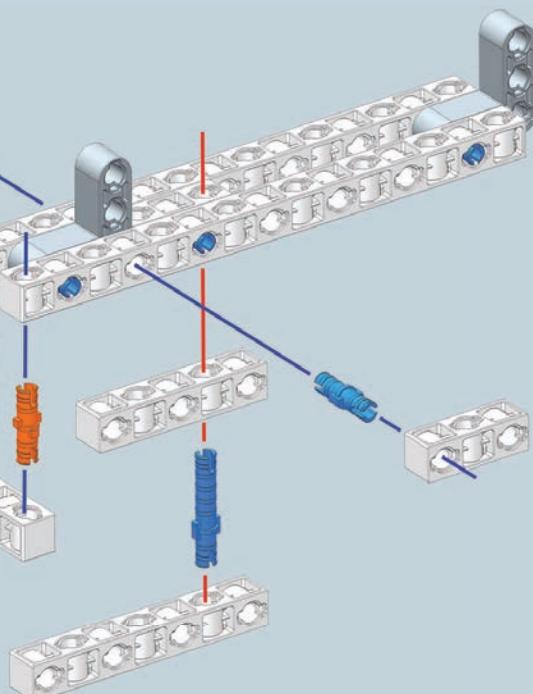


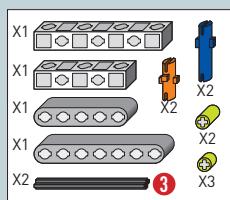
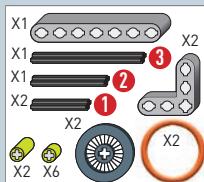
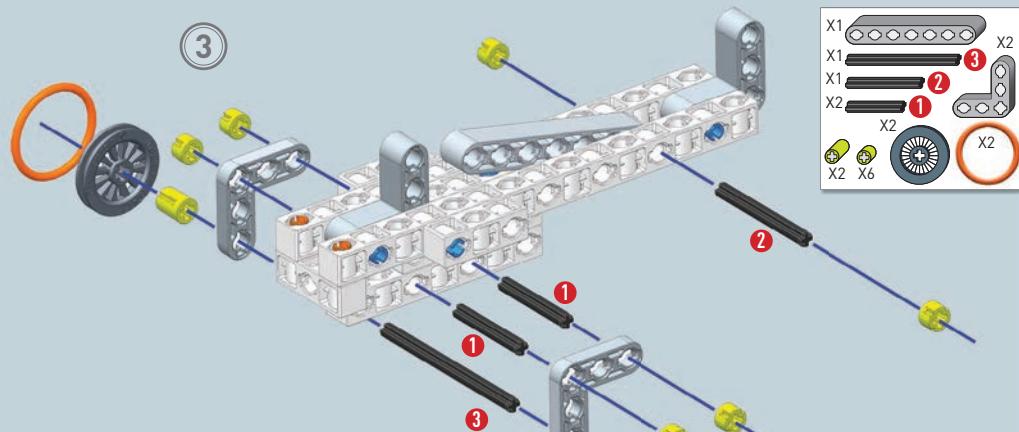
2

BUNU DENEYİN!

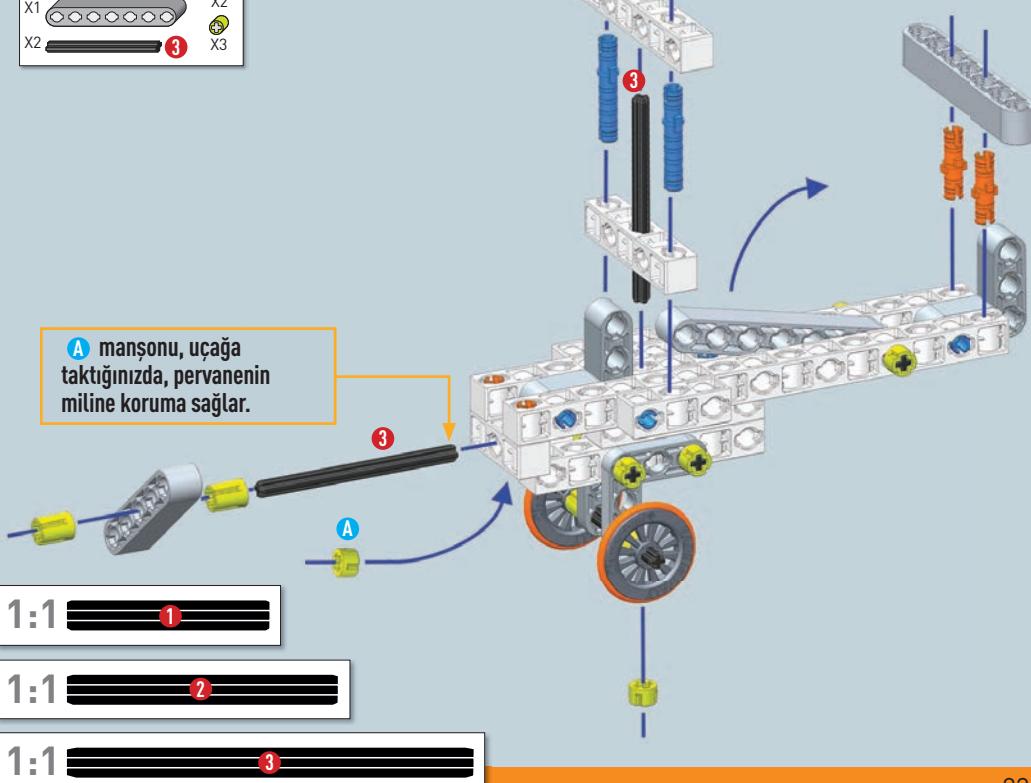
Uçakların nasıl uçtuğu ve havanın kanat üzerindeki etkisini anlamamanıza daha iyi yardımcı olabilmek amacıyla, rüzgarlı bir günde elinizi pencereden dışarı çıkarın.

Elinizi uzatın ve avucunuzu hafifçe yukarı doğru yatırın (baş parmak pencereye bakacak şekilde), eliniz yukarı doğru itilecektir.



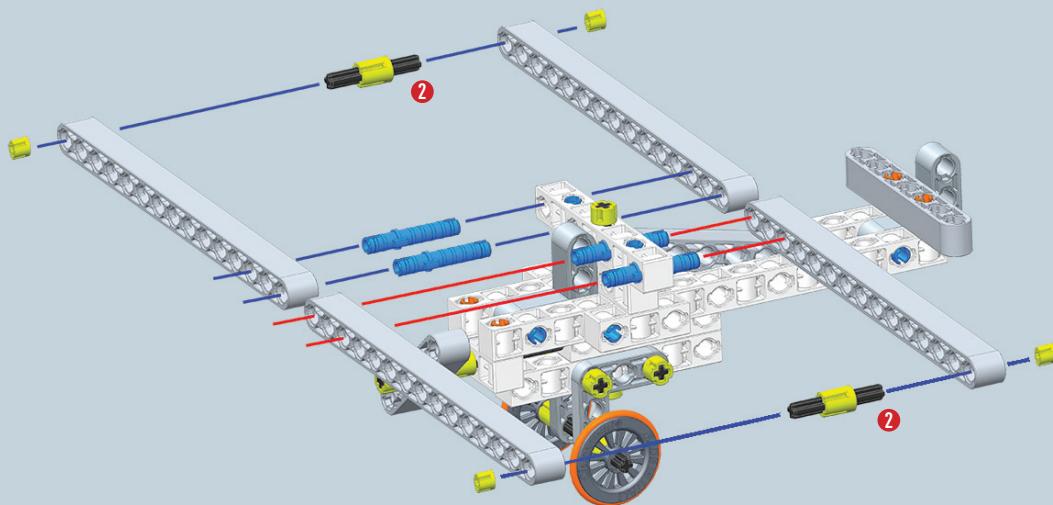
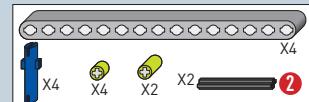


4



A manşonu, uçağın
taktığınızda, pervanenin
miline koruma sağlar.





Teknik bilgiler ve ilginç gerçekler

1903 - Amerikalı kardeşler, ve bisiklet ustaları Orville ve Wilbur Wright, yıllar süren çalışma ve araştırmalardan sonra iki pervaneli ve motorla çalışan bir uçak yapmışlardır (kanat açıklığı: 12 metre, uzunluk: 6.50 metre ve ağırlık: 275 kg). İlk uçuşları 12 saniye sürmüştür ve bu süre içinde 3 metre yükseklikte 36 metre gitmişlerdir.

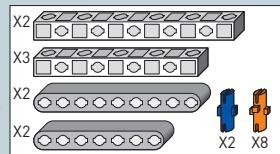
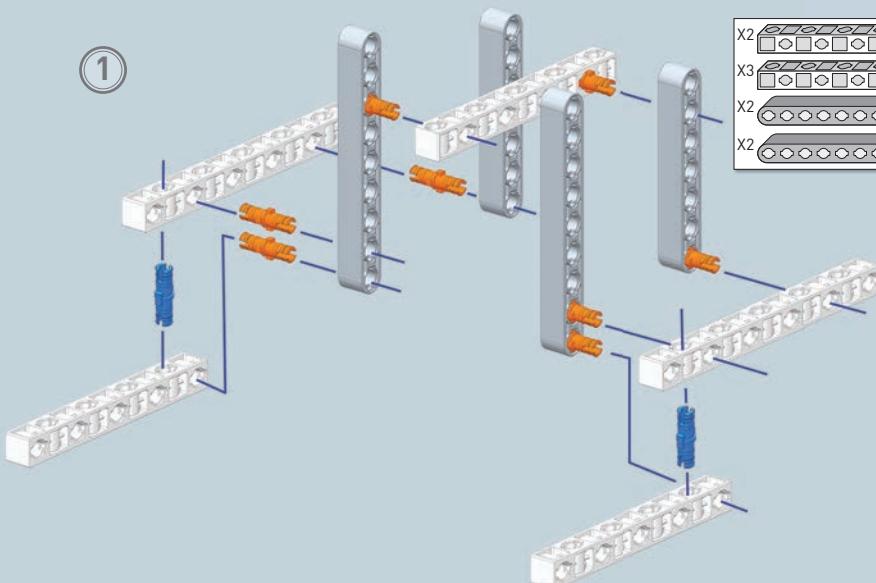
1927 - İlk New York – Paris uçuşunu Amerikalı havacı Charles Augustus Lindbergh Mayıs ayında Atlantik Okyanusu’nu uçak geçen ilk kişi olarak gerçekleştirmiştir. 34 saat içinde yaklaşık 6,000 km seyahat etmiştir.



Monte edilen nihai model



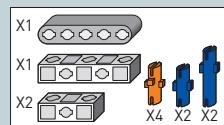
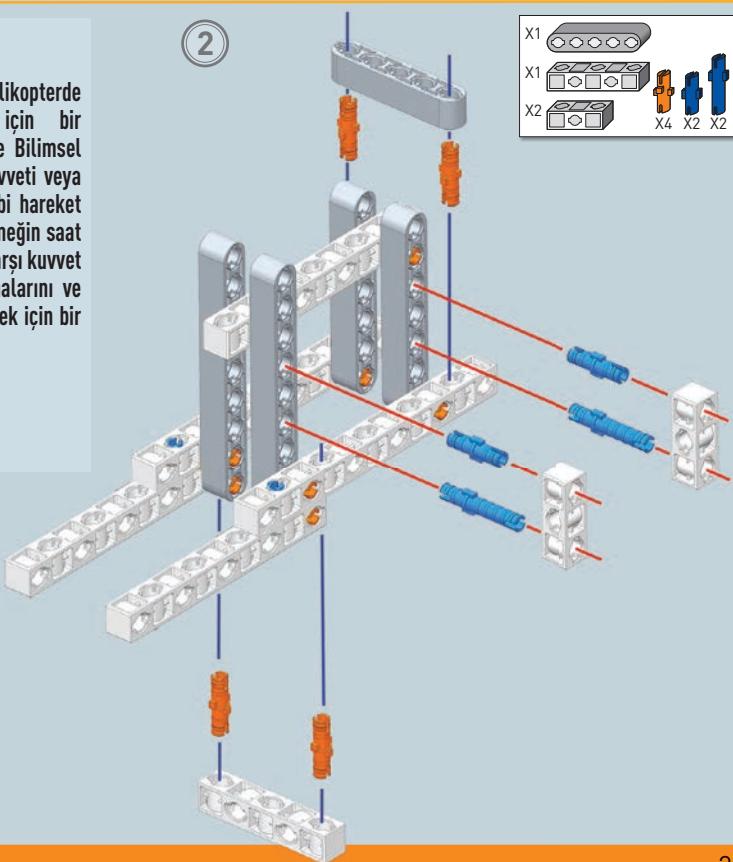
①



Teknik ve bilimsel bilgi

Pervane kanatları ve ana rotor helikopterde havalandmayı gerçekleştirmek için bir kanat (Faaliyet 38'deki Teknik ve Bilimsel Bilgi kısmına bakınız) ve itme kuvveti veya sürüsü sağlamak için pervane gibi hareket ederler. Ana rotor döndüğünde, örneğin saat yönünde, satin tersi yönünde bir karşı kuvvet oluşur. Helikopterler spiral yapmalarını ve dönerek hareket etmelerini önlemek için bir kuyruk rotoru ile donatılmıştır.

②

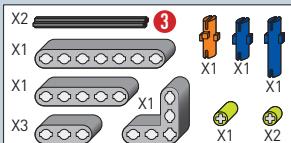
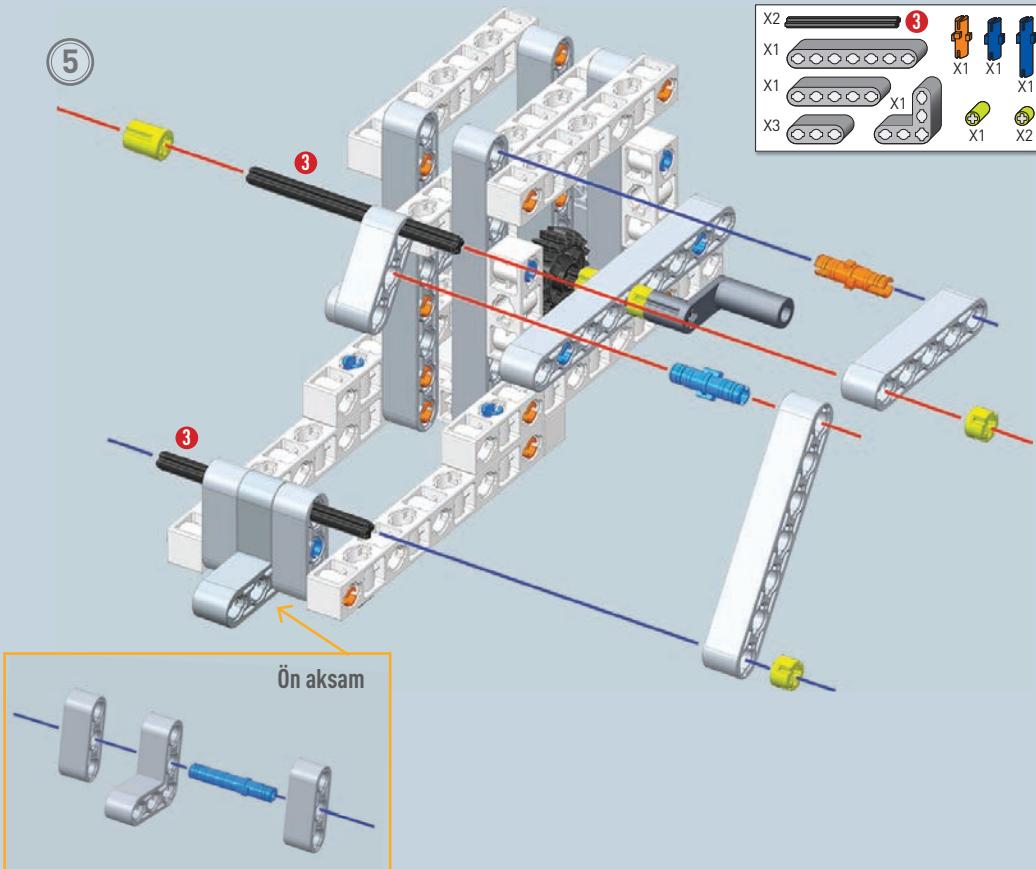




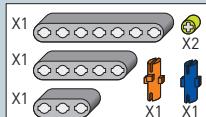
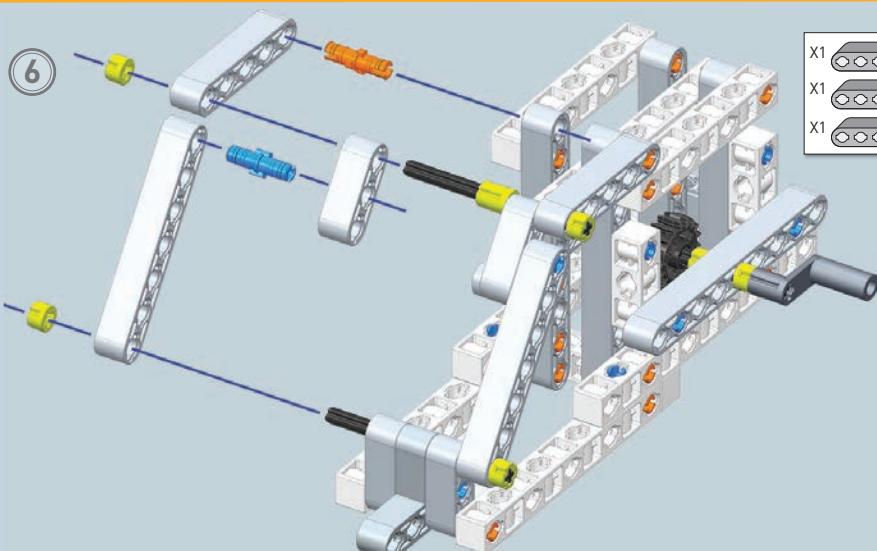
Ön



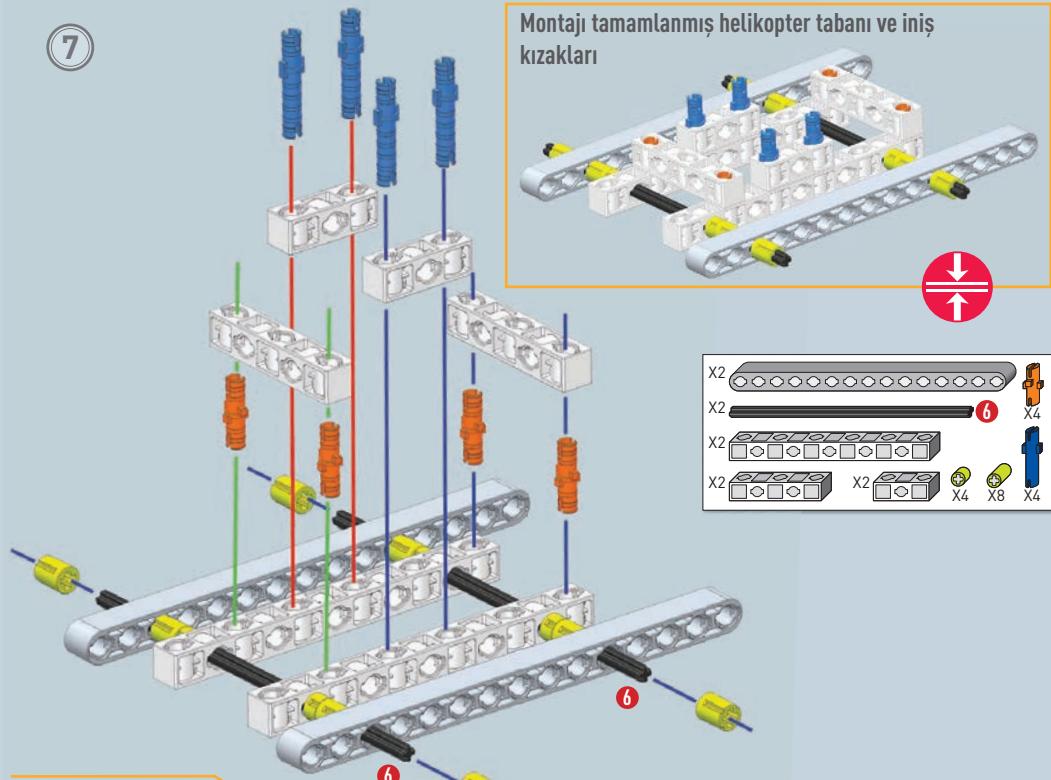
5



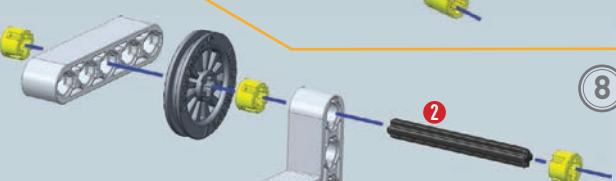
6



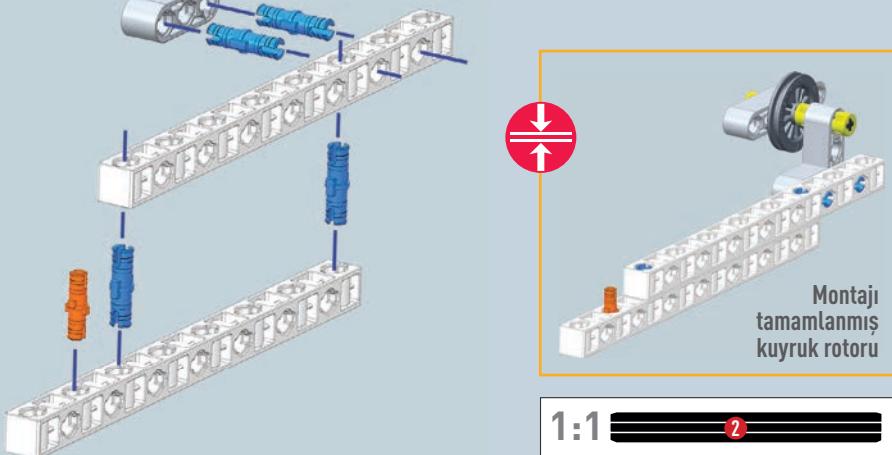
7



X2		
X2		6
X2		
X2		X2 X4 X8 X4



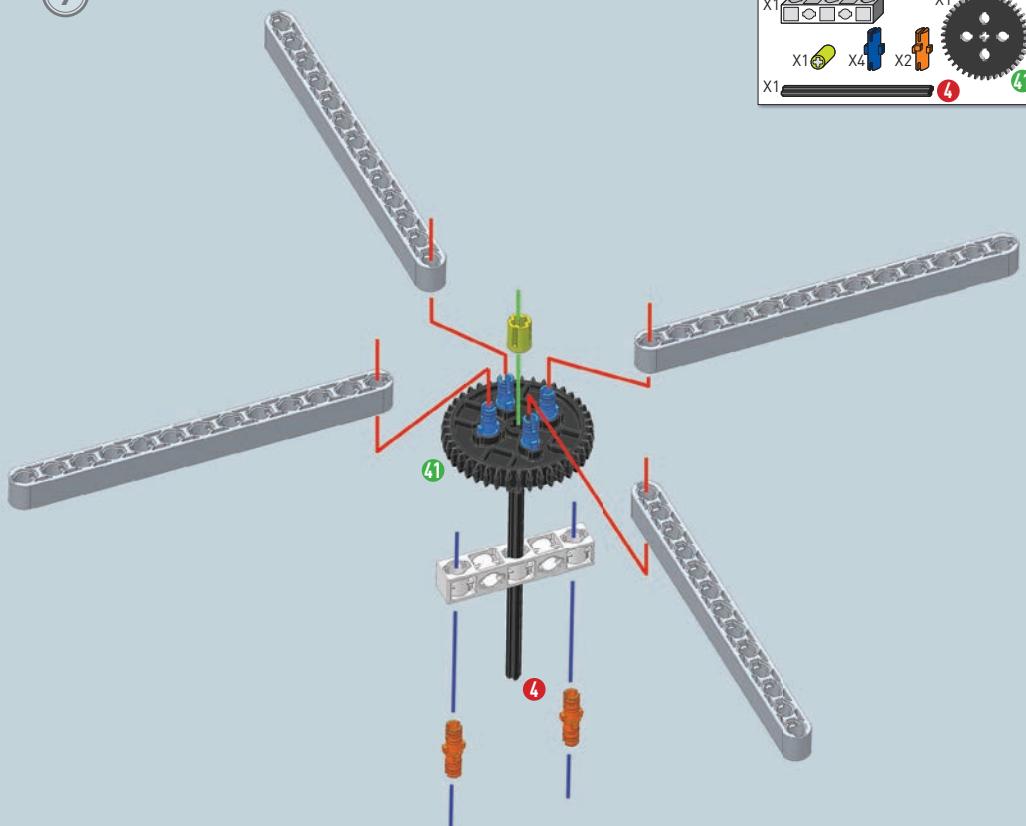
X2		
X1		2
X1		X1 X3 X1 X1 X4



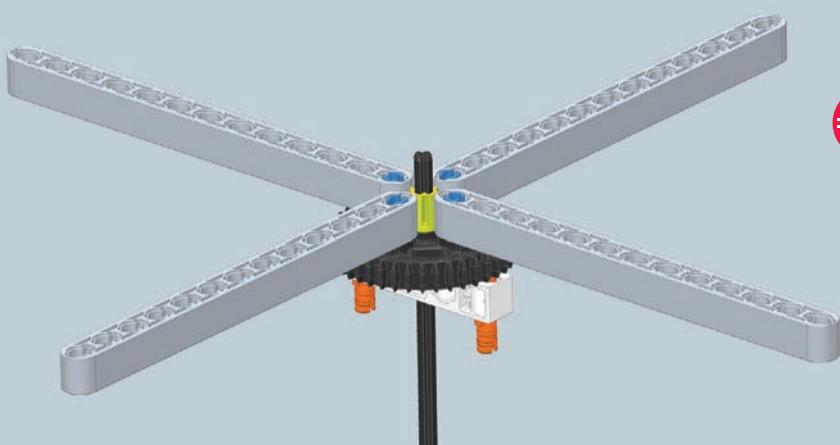
1:1 2

1:1 6

9



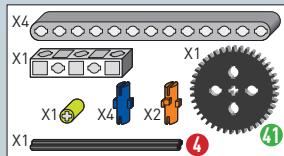
Montajı tamamlanmış helikopter rotoru ve pervane kanatları



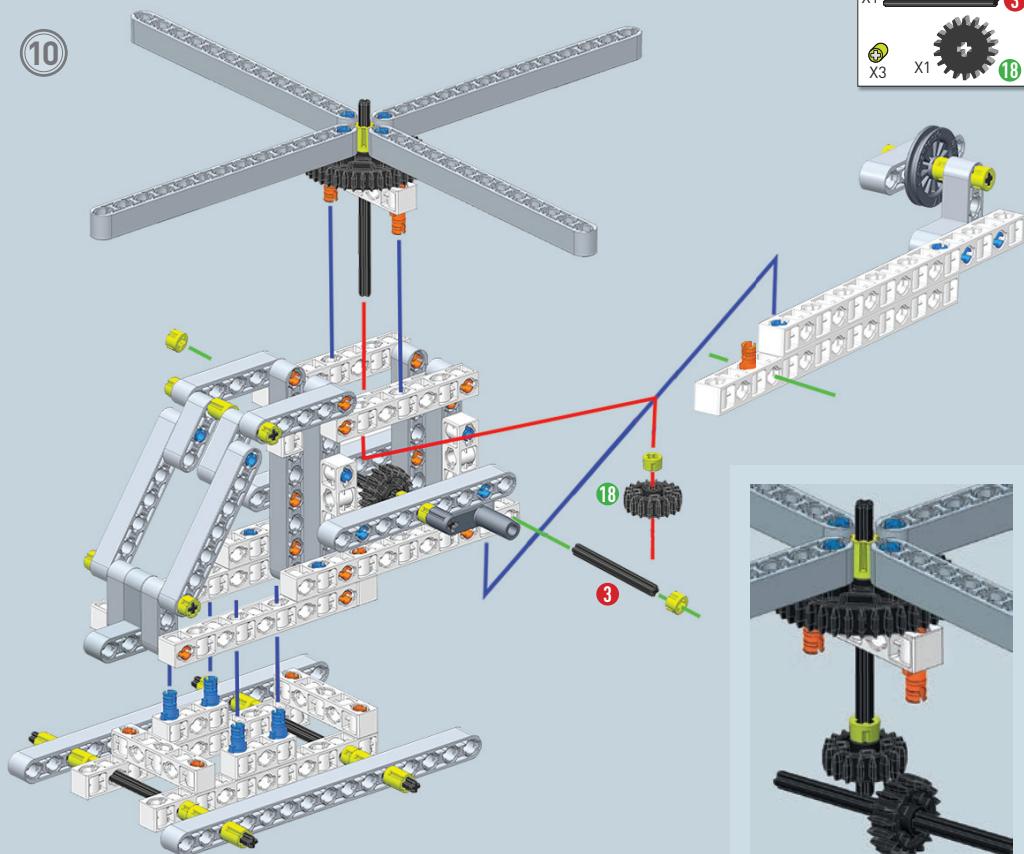
1:1

4

29



10



Teknik bilgiler ve ilginç gerçekler

1877 - İnsansız helikopter.

Enrico Forlanini, Milano'da 15 metre yukarı çıkan ve havada 20 saniye kalan bir mekanizma gösterisi gerçekleştirmiştir.

1907 - İnsanlı helikopter.

Fransız mühendis Paul Cornu bağımsız eksenler üzerinde pervanelere sahip bir makine yapmıştır. Helikopter, Fransızı yerden 30 santimetre yukarıda yaklaşık 20 saniye tutmuştur.

1925 - Hollandalı mucit Von Baumhauer kuyruk rotoruna sahip ve iki bağımsız motorlu ilk helikopteri yapmıştır.

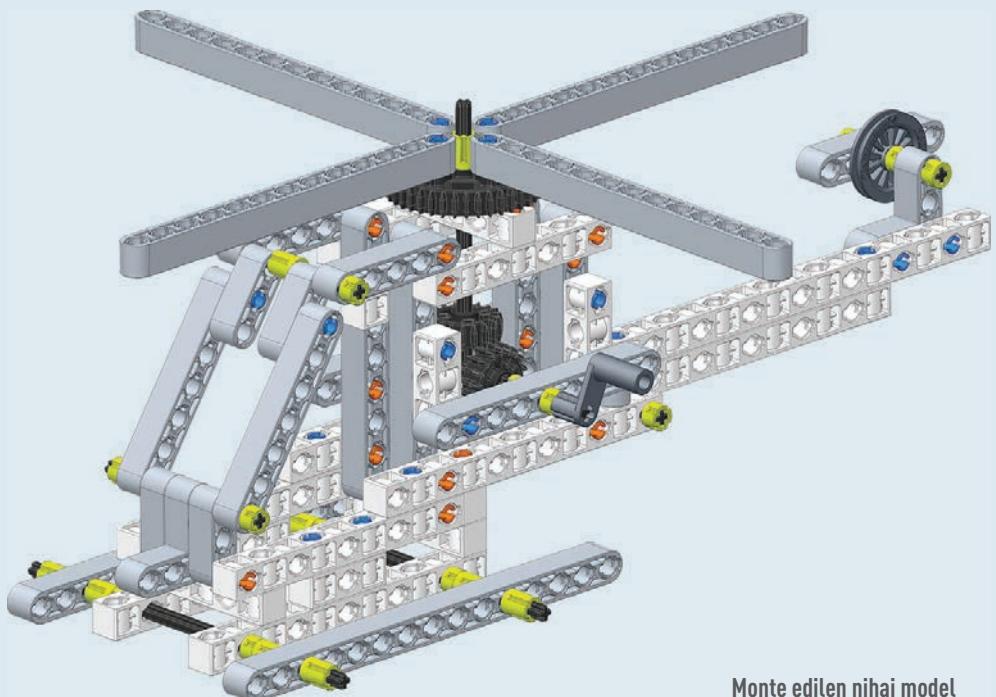
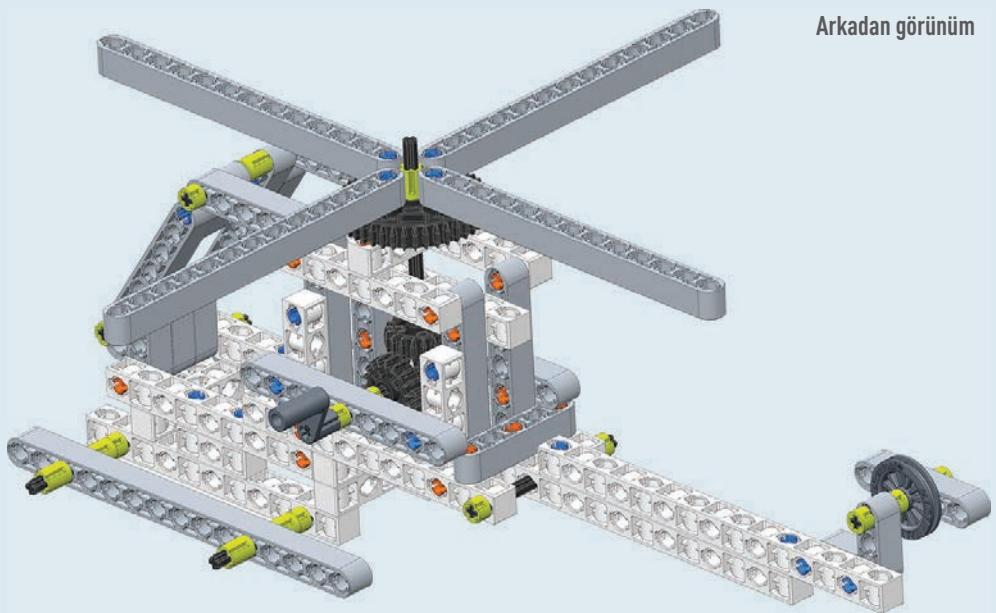
1930 - İtalyan mühendis Corradino D'Ascanio Roma'da, Marinello Nelli'nin
- 20 metre yükseklikte yaklaşık 10 dakika havada kalarak 1 km giden -
pilotluğunu yaptığı bir helikopter tasarlamıştır.

İki dişli birbirine doğru açılarda bağlanmalıdır, her iki mil de neredeyse temas ediyor olmalıdır.

1:1

3

Arkadan görünüm



Monte edilen nihai model

